

Betriebsanleitung
Programmierbare Multi-Messumformer
DMT-1024 und DMT-1042

Mode d'emploi
Convertisseurs de mesure multiples
programmables DMT-1024 et DMT-1042

Operating Instructions
Programmable Multi-function Transducers
DMT-1024 and DMT-1042



7004-00075-A

Rev --


5/28/10





OHIO SEMITRONICS, INC.
 4242 Reynolds Drive
 Hilliard, Ohio 43026
 Telephone: 614-777-1005
 Toll Free: 800-537-6732
 FAX: 614-777-4511
 e-mail: info@ohiosemitronics.com
 www.ohiosemitronics.com

Betriebsanleitung
Programmierbare Multi-Messumformer
DMT-1024/1042Seite 4

Mode d'emploi
Convertisseurs de mesure multiples
programmables
DMT-1024/1042 Page 14

Operating Instructions
Programmable Multi-function Transducers
DMT-1024/1042 Page 25

	<p>Geräte dürfen nur fachgerecht entsorgt werden!</p> <p>Les appareils ne peuvent être éliminés que de façon appropriée!</p> <p>Dispose of damaged instruments properly!</p>
---	--

<p>Sicherheitshinweise, die unbedingt beachtet werden müssen, sind in dieser Betriebsanleitung mit folgenden Symbolen markiert:</p>	
<p>Les conseils de sécurité qui doivent impérativement être observés sont marqués des symboles ci-contre dans le présent mode d'emploi:</p>	
<p>The following symbols in the Operating Instructions indicate safety precautions which must be strictly observed:</p>	
	


Betriebsanleitung

Programmierbare Multi-Messumformer DMT-1024/1042

Inhaltsverzeichnis

1. Erst lesen, dann	4
2. Lieferumfang	4
3. Kurzbeschreibung	4
4. Mechanischer Einbau	4
4.1 Montage auf Hutschiene	4
4.2 Befestigung auf einer Montagefläche	5
5. Elektrische Anschlüsse	5
6. Inbetriebnahme	8
6.1 Technische Kenndaten	9
6.2 Programmierung des Messumformers	11
6.3 Betrieb der Digitalausgänge	12
7. Änderung der Analogausgänge	12
7.1 Ohne Hardware-Anpassung	12
8. Wartungshinweise	13
9. Demontage-Hinweis	13
10. Mass-Skizzen	13
11. Sicherheitshinweise	13
12. Konformitätsbescheinigung	36

1. Erst lesen, dann ...



Der einwandfreie und gefahrlose Betrieb setzt voraus, dass die Betriebsanleitung **gelesen** und die in den Abschnitten

4. Mechanischer Einbau
5. Elektrische Anschlüsse
6. Inbetriebnahme
11. Sicherheitshinweise

enthaltenen Sicherheitshinweise **beachtet** werden.

Der Umgang mit diesem Gerät sollte nur durch entsprechend geschultes Personal erfolgen, das das Gerät kennt und berechtigt ist, Arbeiten in elektrischen Anlagen auszuführen.

Bei einem Eingriff in das Gerät erlischt der Garantieanspruch!

2. Lieferumfang (Bilder 1, 2 und 3)



Bild 1

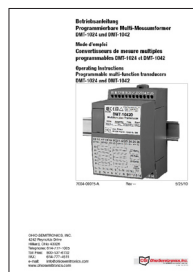


Bild 2

15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26
A1+	A1-	A2+	A2-	A3+	A3-	A4+	A4-	P1+	P1-	P2+	P2-
A1											
A2											
A3											
A4											
P1											
P2											
I1+	V1	I1	I2+	V2	I2	I3+	V3	I3	N		
1	2	3	4	5	6	7	8	9	11	13	14

Bild 3

Messumformer (Bild 1)

- 1 **Betriebsanleitung** (Bild 2), dreisprachig: Deutsch, Französisch, Englisch
- 1 **leeres Typenschild** (Bild 3), zum Eintragen der programmierten Daten

3. Kurzbeschreibung

Die Multi-Messumformer der Reihe **DMT-1024/1042** erfassen **gleichzeitig** mehrere Grössen eines elektrischen Netzes und verarbeiten sie zu 2 bzw. 4 analogen Ausgangsgrössen.

2 bzw. 4 Digitalausgänge sind zur Grenzwert-Überwachung oder Energie-Zählung einsetzbar. 2 Grenzwertausgänge lassen die Programmierung einer logischen Verknüpfung von bis zu je 3 Messgrössen zu.


Die **RS 232**-Schnittstelle an den Multi-Messumformern dient dazu, mittels PC und Software sowohl die Programmierung vornehmen als auch interessante Zusatzfunktionen abrufen zu können.

Programmieren lassen sich, um die wichtigsten Parameter zu nennen: alle üblichen Anschlussarten, die Messgrössen, die Bemessungswerte der Eingangsgrössen, das Übertragungsverhalten für jede Ausgangsgrösse usw.

Zu den Zusatzfunktionen zählen u.a.: der Netz-System-Check, die Anzeige der Messwerte auf dem Monitor des PCs, die Simulation der Ausgänge sowie der Druck von Typenschildern.

4. Mechanischer Einbau

Die Befestigung des Messumformers erfolgt wahlweise auf einer Hutschiene oder direkt an einer Wand bzw. auf einer Montagefläche.



Bei der Bestimmung des Montageortes müssen die «Umgebungsbedingungen», Abschnitt «6.1 Technische Kenndaten», eingehalten werden!

4.1 Montage auf Hutschiene

Gehäuse auf Hutschiene (EN 50 022) aufschneiden (siehe Bild 4).

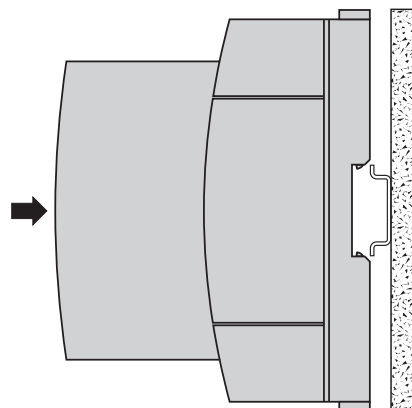


Bild 4. Montage auf Hutschiene 35 × 15 oder 35 × 7,5 mm.

4.2 Befestigung auf einer Montagefläche

Die Befestigungslaschen (1) lassen sich nach Drücken der Entriegelung (4) herausziehen. Nach Drücken der Entriegelung (5) lassen sie sich wieder zurückschieben.

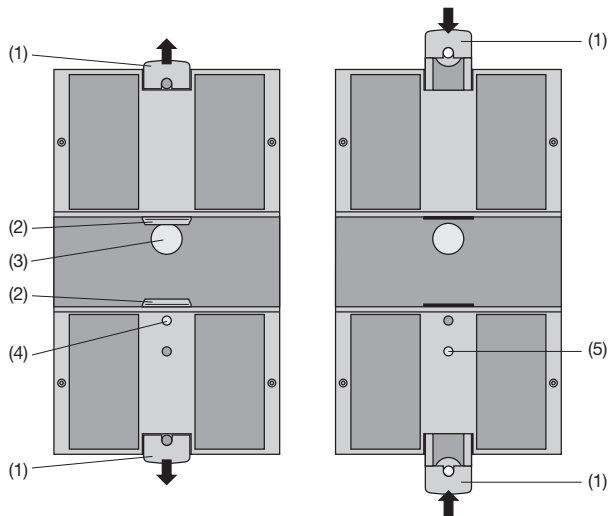


Bild 5. Geräteboden.

- (1) Befestigungslaschen
- (2) Schnappverschlüsse
- (3) Gummipuffer
- (4) Entriegelung zum Herausziehen der Befestigungslaschen
- (5) Entriegelung zum Hineinschieben der Befestigungslaschen.

Gehäuse an Wand oder Montagetafel mit 2 Schrauben 4 mm Ø befestigen. Löcher nach Bohrplan (Bild 6) bohren.

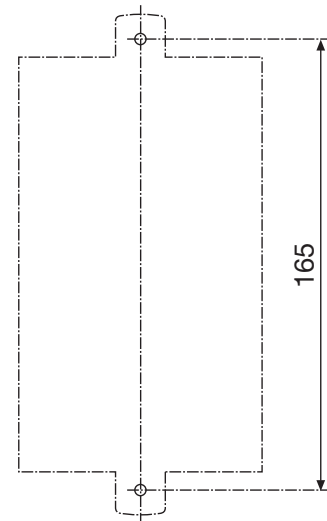


Bild 6. Bohrplan.

5. Elektrische Anschlüsse

Die Anschlüsse sind als Schraubklemmen ausgeführt. Sie sind geeignet für eindrähtige Leitungen mit 4 mm² querschnitt (12AWG) oder mehrdrähtige Leitungen mit 2 x 2,5 mm² Leitungsquerschnitt (2 x 14AWG).

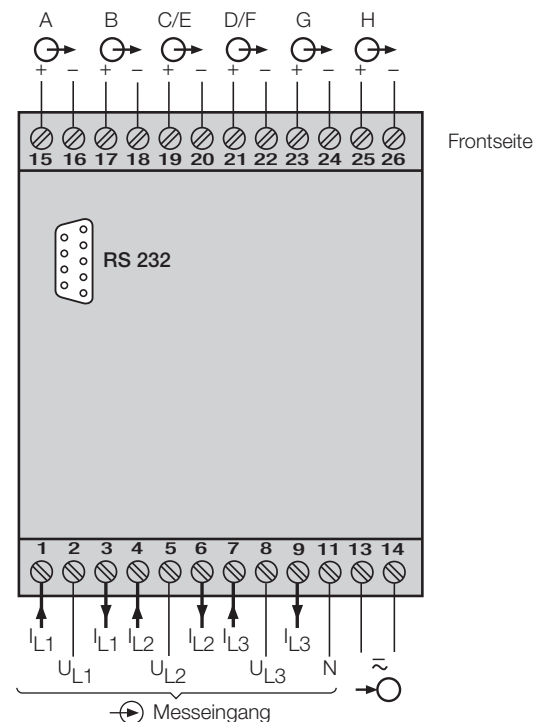


Unbedingt sicher stellen, dass die Leitungen beim Anschliessen spannungsfrei sind!

Anschlussleitungen nach Tabelle anschliessen.

Funktion		Anschluss		
Messeingang Wechselstrom 	IL1	1 / 3		
	IL2	4 / 6		
	IL3	7 / 9		
	Wechselspannung	UL1	2	
		UL2	5	
		UL3	8	
N	11			
Ausgänge	Analog 	A	+	15
			-	16
		B	+	17
			-	18
		C	+	19
			-	20
	Digital 	E	+	21
			-	22
	F	+	23	
		-	24	
	G	+	25	
		-	26	
Hilfeenergie 	AC	~	13	
		~	14	
	DC	+	13	
		-	14	

Bei Hilfeenergie ab Spannungseingang erfolgt der interne Anschluss wie folgt:



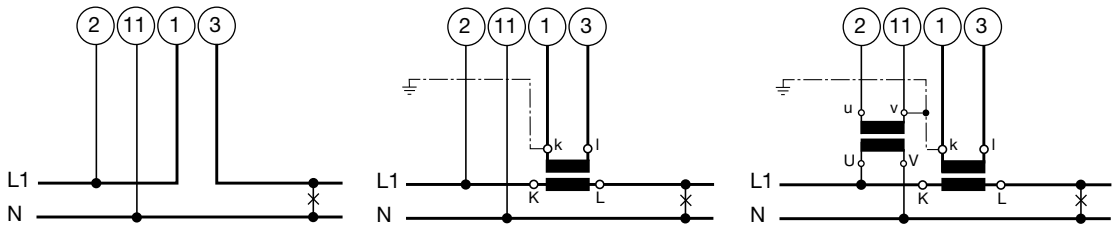
Anwendung (Netzform)	Anschluss intern Klemme / Netz
Einphasen-Wechselstrom	2 / 11 (L1 - N)
Vierleiter-Drehstrom gleichbelastet	2 / 11 (L1 - N)
Alle übrigen (ausser A15 / A16 / A24)	2 / 5 (L1 - L2)

Messeingänge

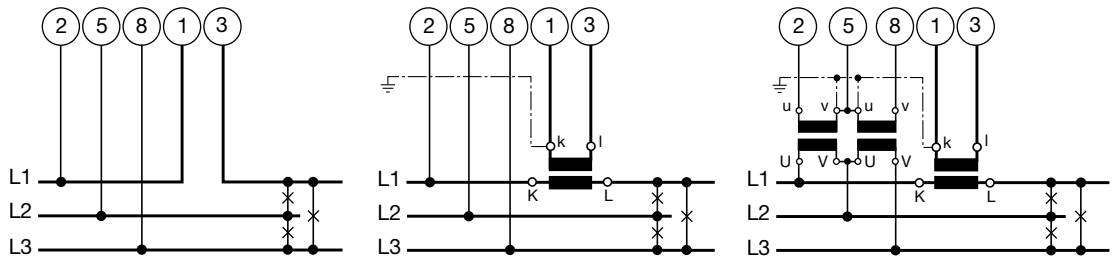
Netzformen /
Anwendung

Klemmenbelegung

**Einphasen-
Wechselstrom-
netz**



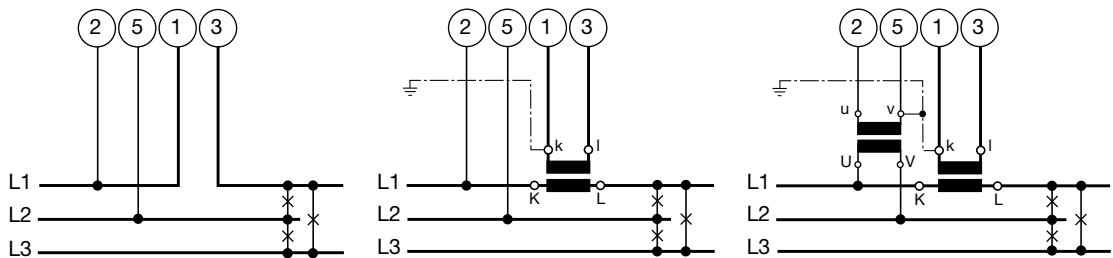
**Dreileiter-
drehstromnetz
gleichbelastet**
I: L1



Bei Strommessung über L2 bzw. L3,
Spannungsanschluss nach folgender Tabelle
vornehmen:

Stromwandler	Klemmen	2	5	8
L2	1	3	L2	L3
L3	1	3	L3	L1

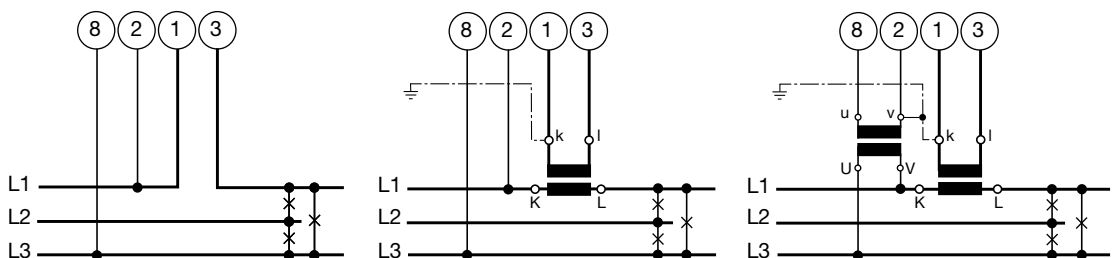
**Dreileiter-
Drehstromnetz
gleichbelastet**
Kunst-
schaltung
U: L1 – L2
I: L1



Bei Strommessung über L2 bzw. L3,
Spannungsanschluss nach folgender Tabelle
vornehmen:

Stromwandler	Klemmen	2	5
L2	1	3	L2
L3	1	3	L3

**Dreileiter-
Drehstromnetz
gleichbelastet**
Kunst-
schaltung
U: L3 – L1
I: L1



Bei Strommessung über L2 bzw. L3,
Spannungsanschluss nach folgender Tabelle
vornehmen:

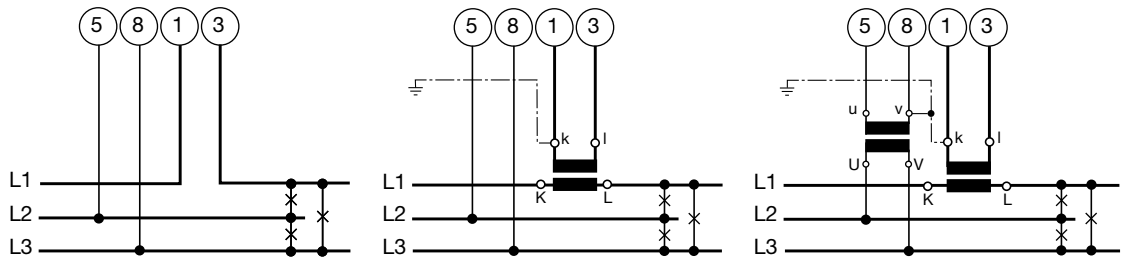
Stromwandler	Klemmen	8	2
L2	1	3	L1
L3	1	3	L2

Messeingänge

Netzformen /
Anwendung

Klemmenbelegung

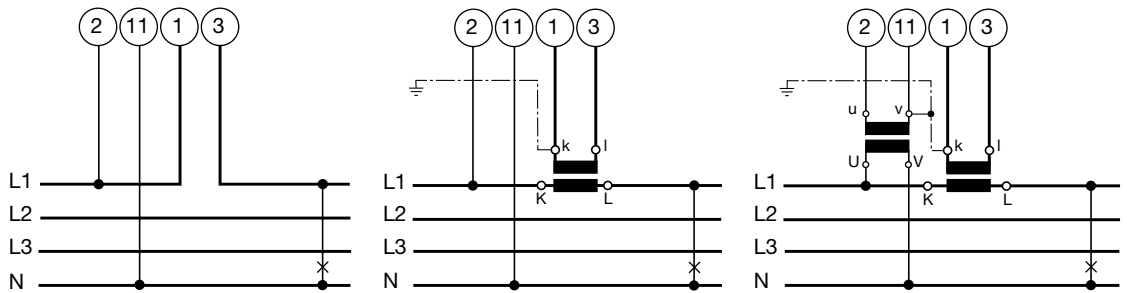
**Dreileiter-
Drehstromnetz
gleichbelastet**
Kunst-
schaltung
U: L2 – L3
I: L1



Bei Strommessung über L2 bzw. L3, Spannungsanschluss nach folgender Tabelle vornehmen:

Stromwandler	Klemmen		5	8
	1	3		
L2	1	3	L3	L1
L3	1	3	L1	L2

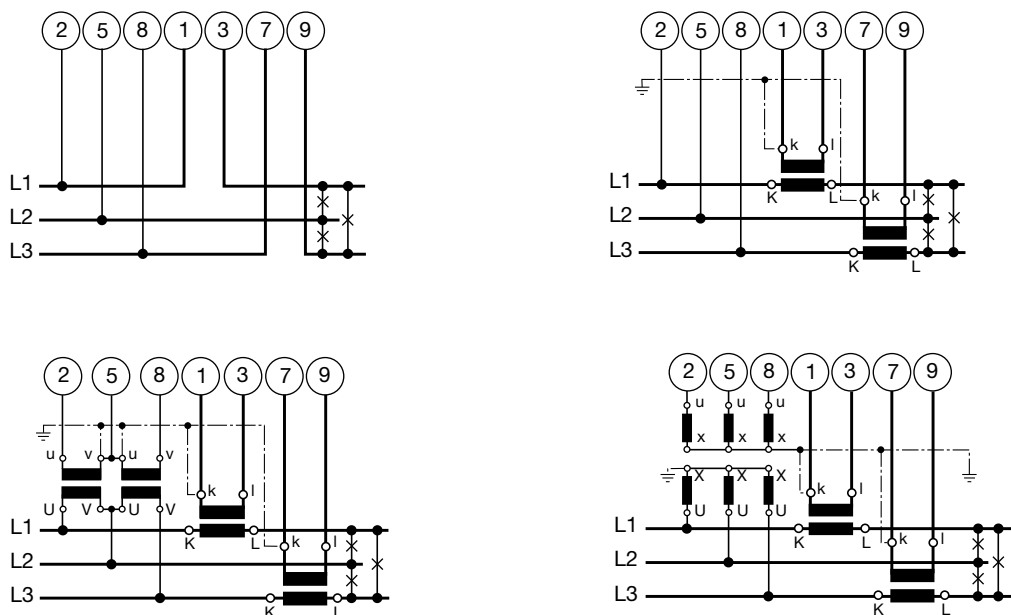
**Vierleiter-
Drehstromnetz
gleichbelastet**
I: L1

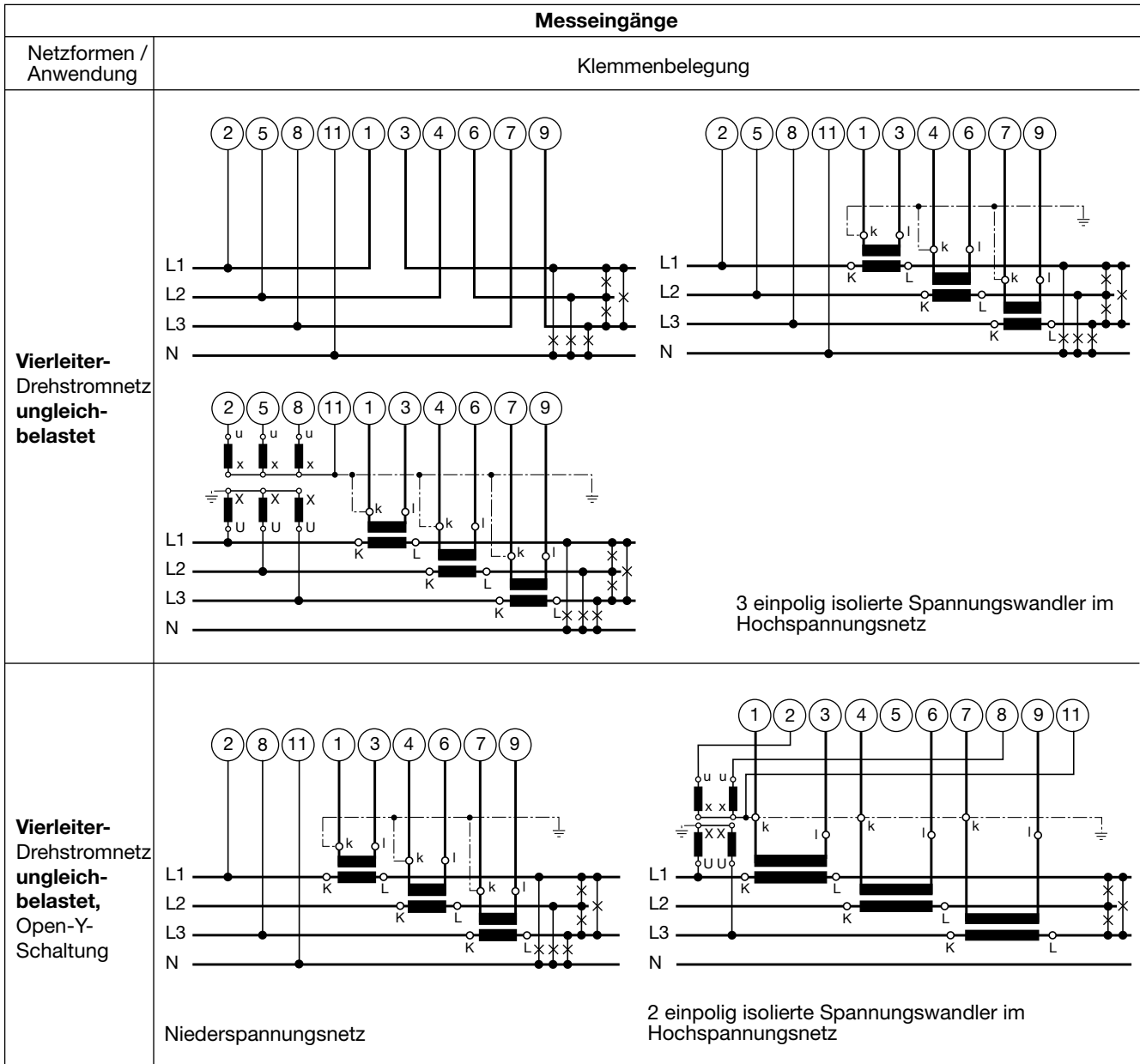


Bei Strommessung über L2 bzw. L3, Spannungsanschluss nach folgender Tabelle vornehmen:

Stromwandler	Klemmen		2	11
	1	3		
L2	1	3	L2	N
L3	1	3	L3	N

**Dreileiter-
Drehstromnetz
ungleich-
belastet**





6. Inbetriebnahme



Vor der Inbetriebnahme überprüfen, ob die Anschlussdaten des Messumformers mit den Daten der Anlage übereinstimmen (siehe Typenschild).

Danach kann der Messumformer durch Einschalten der Hilfsenergie und der Messeingänge in Betrieb genommen werden.

Messeingang
 Eingangsspannung
 Eingangsstrom
 Nennfrequenz
 Netzform

Messausgang
 Ausgangssignal

Hilfsenergie

6 Gesellschaft
 7 Prüf- und Konformitäts-Kennzeichen
 8 Klemmenbelegung (Eingänge)
 9 Klemmenbelegung (Ausgänge)
 10 Hilfsenergie
 Fabrikations-Nummer (auf Rückseite des Gerätes)

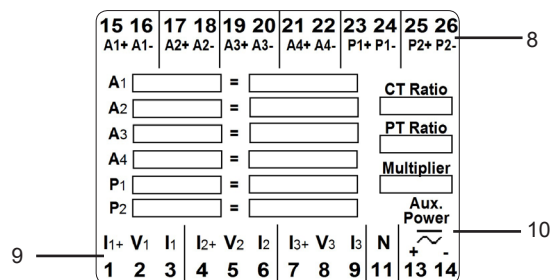
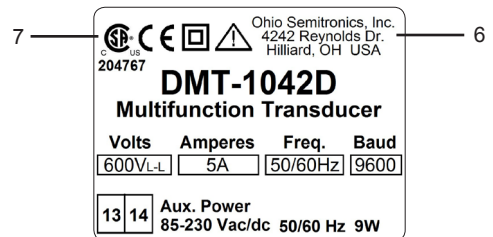


Bild 7. Beispiel eines Typenschildes.

6.1 Technische Kenndaten

Symbole und deren Bedeutung

Symbole	Bedeutung
X	Messgrösse
X0	Anfangswert der Messgrösse
X1	Knickpunkt der Messgrösse
X2	Endwert der Messgrösse
Y	Ausgangsgrösse
Y0	Anfangswert der Ausgangsgrösse
Y1	Knickpunkt der Ausgangsgrösse
Y2	Endwert der Ausgangsgrösse
U	Eingangsspannung
Ur	Bemessungswert der Eingangsspannung
U 12	Wechselspannung zwischen den Aussenleitern L1 und L2
U 23	Wechselspannung zwischen den Aussenleitern L2 und L3
U 31	Wechselspannung zwischen den Aussenleitern L3 und L1
U1N	Wechselspannung zwischen Aussenleiter L1 und Sternpunkt N
U2N	Wechselspannung zwischen Aussenleiter L2 und Sternpunkt N
U3N	Wechselspannung zwischen Aussenleiter L3 und Sternpunkt N
UM	Mittelwert der Spannungen $(U1N + U2N + U3N) / 3$
I	Eingangsstrom
I1	Wechselstrom im Aussenleiter L1
I2	Wechselstrom im Aussenleiter L2
I3	Wechselstrom im Aussenleiter L3
Ir	Bemessungswert des Eingangsstromes
IM	Mittelwert der Ströme $(I1 + I2 + I3) / 3$
IMS	Mittelwert der Ströme mit Vorzeichen der Wirkleistung (P)
IB	Effektivwert des Stromes mit grosser Einstellzeit (Bimetallmessfunktion)
IBT	Einstellzeit für IB
BS	Schleppzeigerfunktion für die Messung des Effektivwertes IB
BST	Einstellzeit für BS
φ	Phasenverschiebungswinkel zwischen Strom und Spannung
F	Frequenz der Eingangsgrösse
Fn	Nennwert der Frequenz
P	Wirkleistung des Netzes $P = P1 + P2 + P3$
P1	Wirkleistung Strang 1 (Aussenleiter L1 und Sternpunkt N)
P2	Wirkleistung Strang 2 (Aussenleiter L2 und Sternpunkt N)
P3	Wirkleistung Strang 3 (Aussenleiter L3 und Sternpunkt N)
Q	Blindleistung des Netzes $Q = Q1 + Q2 + Q3$
Q1	Blindleistung Strang 1 (Aussenleiter L1 und Sternpunkt N)

Symbole	Bedeutung
Q2	Blindleistung Strang 2 (Aussenleiter L2 und Sternpunkt N)
Q3	Blindleistung Strang 3 (Aussenleiter L3 und Sternpunkt N)
S	Scheinleistung des Netzes $S = \sqrt{I_1^2 + I_2^2 + I_3^2} \cdot \sqrt{U_1^2 + U_2^2 + U_3^2}$
S1	Scheinleistung Strang 1 (Aussenleiter L1 und Sternpunkt N)
S2	Scheinleistung Strang 2 (Aussenleiter L2 und Sternpunkt N)
S3	Scheinleistung Strang 3 (Aussenleiter L3 und Sternpunkt N)
Sr	Bemessungswert der Scheinleistung des Netzes
PF	Wirkfaktor $\cos\varphi = P/S$
PF1	Wirkfaktor Strang 1 $P1/S1$
PF2	Wirkfaktor Strang 2 $P2/S2$
PF3	Wirkfaktor Strang 3 $P3/S3$
QF	Blindfaktor $\sin\varphi = Q/S$
QF1	Blindfaktor Strang 1 $Q1/S1$
QF2	Blindfaktor Strang 2 $Q2/S2$
QF3	Blindfaktor Strang 3 $Q3/S3$
LF	Leistungsfaktor des Netzes $LF = \text{sgn}Q \cdot (1 - PF)$
LF1	Leistungsfaktor Strang 1 $\text{sgn}Q1 \cdot (1 - PF1)$
LF2	Leistungsfaktor Strang 2 $\text{sgn}Q2 \cdot (1 - PF2)$
LF3	Leistungsfaktor Strang 3 $\text{sgn}Q3 \cdot (1 - PF3)$
c	Faktor für den Grundfehler
R	Ausgangsbürde
Rn	Nennwert der Ausgangsbürde
H	Hilfsenergie
Hn	Nennwert der Hilfsenergie
CT	Stromwandler-Übersetzungsverhältnis
VT	Spannungswandler-Übersetzungsverhältnis

Eingang

Kurvenform:	Sinus
Nennfrequenz:	50, 60 oder 16 2/3 Hz
Eigenverbrauch [VA] (bei externer Hilfsenergie):	Spannungspfad: $U^2 / 400 \text{ k}\Omega$ Strompfad: $\leq I^2 \cdot 0,01 \text{ }\Omega$

Zulässige dauernd überhöhte Eingangsgrößen

Strompfad	10 A bei 400 V im Einphasen-Wechselstromnetz bei 693 V im Drehstromnetz
Spannungspfad	480 V Einphasen-Wechselstromnetz 831 V Drehstromnetz

Zulässige kurzzeitig überhöhte Eingangsgrößen

Überhöhte Eingangsgröße	Anzahl der Überhöhungen	Dauer der Überhöhungen	Zeitraum zwischen zwei aufeinanderfolgenden Überhöhungen
Strompfad	bei 400 V im Einphasen-Wechselstromnetz bei 693 V im Drehstromnetz		
100 A	5	3 s	5 Min.
250 A	1	1 s	1 Stunde
Spannungspfad bei 1 A, 2 A, 5 A			
Einphasen-Wechselstrom 600 V bei $H_{\text{intern}}: 1,5 \text{ Ur}$	10	10 s	10 s
Drehstrom 1040 V bei $H_{\text{intern}}: 1,5 \text{ Ur}$	10	10 s	10 s

Analogausgänge $\ominus \rightarrow$

Für die Ausgänge A, B, C und D gilt:

Ausgangsgröße Y	Eingeprägter Gleichstrom	Aufgeprägte Gleichspannung
Endwerte Y2	siehe «Bestellangaben»	siehe «Bestellangaben»
Max. Werte der Ausgangsgröße bei überhöhter Eingangsgröße und/oder $R = 0$	$1,25 \cdot Y2$	40 mA
$R \rightarrow \infty$	30 V	$1,25 \cdot Y2$
Nenngebrauchsbereich der Ausgangsbürde	$0 \leq \frac{7,5 \text{ V}}{Y2} \leq \frac{15 \text{ V}}{Y2}$	$\frac{Y2}{2 \text{ mA}} \leq \frac{Y2}{1 \text{ mA}} \leq \infty$
Wechselanteil der Ausgangsgröße (Spitze-Spitze)	$\leq 0,005 \cdot Y2$	$\leq 0,005 \cdot Y2$

Die Ausgänge A, B, C und D können kurzgeschlossen oder offen betrieben werden. Sie sind gegeneinander und von allen anderen Kreisen galvanisch getrennt (erdfrei).

Digitalausgang-Impulsausgang, Grenzwertausgang

Die Digitalausgänge entsprechen DIN 43 864. Die Impulsbreite ist nicht programmierbar und lässt sich auch hardwaremässig nicht verändern.

Kontaktart:	Open Collector
Impulszahl:	Programmierbar
Impulsdauer:	$\geq 100 \text{ ms}$
Impulspause:	$\geq 100 \text{ ms}$
Externe Hilfsenergie:	8 ... 40 V
Ausgangsstrom:	ON 10 ... 27 mA OFF $\leq 2 \text{ mA}$

Übertragungsverhalten

Messzykluszeit:	Ca. 0,25 bis 0,5 s bei 50 Hz, je nach Messgröße und Programmierung
Einstellzeit:	1 ... 2 Messzykluszeit
Genauigkeitsklasse:	(Bezugswert ist der Endwert Y2)

Messgröße	Bedingung	Genauigkeitsklasse*
Netz: Wirk-, Blind- und Scheinleistung	$0,5 \leq X2/Sr \leq 1,5$ $0,3 \leq X2/Sr < 0,5$	0,25 c 0,5 c
Strang: Wirk-, Blind- und Scheinleistung	$0,167 \leq X2/Sr \leq 0,5$ $0,1 \leq X2/Sr < 0,167$	0,25 c 0,5 c
Leistungsfaktor, Wirkfaktor und Blindfaktor	$0,5Sr \leq S \leq 1,5 Sr$, $(X2 - X0) = 2$	0,25 c
	$0,5Sr \leq S \leq 1,5 Sr$, $1 \leq (X2 - X0) < 2$	0,5 c
	$0,5Sr \leq S \leq 1,5 Sr$, $0,5 \leq (X2 - X0) < 1$	1,0 c
	$0,1Sr \leq S < 0,5Sr$, $(X2 - X0) = 2$	0,5 c
	$0,1Sr \leq S < 0,5Sr$, $1 \leq (X2 - X0) < 2$ $0,1Sr \leq S < 0,5Sr$, $0,5 \leq (X2 - X0) < 1$	1,0 c 2,0 c
Wechselspannung	$0,1 \text{ Ur} \leq U \leq 1,2 \text{ Ur}$	0,2 c
Wechselstrom/ Strommittelwerte	$0,1 \text{ lr} \leq I \leq 1,5 \text{ lr}$	0,2 c
Netzfrequenz	$0,1 \text{ Ur} \leq U \leq 1,2 \text{ Ur}$ bzw. $0,1 \text{ lr} \leq I \leq 1,5 \text{ lr}$	0,15 + 0,03 c ($f_N = 50-60 \text{ Hz}$) 0,15 + 0,1 c ($f_N = 16 \text{ 2/3 Hz}$)
Energiezähler	nach IEC 1036 $0,1 \text{ lr} \leq I \leq 1,5 \text{ lr}$	1,0

* Anwendungen mit Kunstschtaltung
Grundgenauigkeit 0,5 c

Factor c (der grössere Wert gilt):

Lineare Kennlinie:	$c = \frac{1 - \frac{Y_0}{Y_2}}{1 - \frac{X_0}{X_2}} \text{ oder } c = 1$
Geknickte Kennlinie: $X_0 \leq X \leq X_1$	$c = \frac{Y_1 - Y_0}{X_1 - X_0} \cdot \frac{X_2}{Y_2} \text{ oder } c = 1$
$X_1 < X \leq X_2$	$c = \frac{1 - \frac{Y_1}{Y_2}}{1 - \frac{X_1}{X_2}} \text{ oder } c = 1$

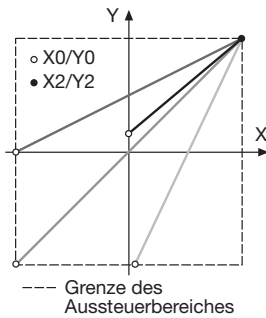


Bild 8. Beispiele für Einstellmöglichkeiten bei linearer Kennlinie.

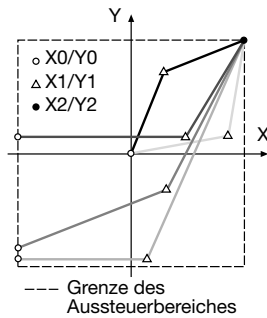


Bild 9. Beispiele für Einstellmöglichkeiten bei geknickter Kennlinie.

Einflussgrößen und Einflüsseffekte

Gemäss EN 60 688

Elektrische Sicherheit

Schutzklasse:	II
Berührungsschutz:	IP 40, Gehäuse IP 20, Anschlussklemmen
Verschmutzungsgrad:	2
Überspannungskategorie:	III
Nennisolationsspannung:	Eingang Spannung: AC 400 V Eingang Strom: AC 400 V Ausgang: DC 40 V Hilfsspann.: AC 400 V, DC 230 V

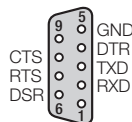
Hilfsenergie → ○

Spannung:	Gemäss Angabe auf Typenschild
	AC 90...110 V $H_n = 100 V$
	AC 99...121 V $H_n = 110 V$
	AC 207...253 V $H_n = 230 V$
	AC 360...440 V $H_n = 400 V$
	AC 450...550 V $H_n = 500 V$
	AC 623...762 V $H_n = 693 V$
	DC/AC 24... 60 V CSA geprüft
	DC/AC 85...230 V CSA geprüft

Leistungsaufnahme: $\leq 9 W$ bzw. $\leq 10 VA$

Programmier-Anschluss am Messumformer

Schnittstelle: RS 232 C
DSUB-Buchse: 9-polig. Die Schnittstelle ist von allen anderen Kreisen galvanisch getrennt.



Umgebungsbedingungen

Nenngebrauchsbereich für Temperatur: $0 \dots 15 \dots 30 \dots 45 \text{ }^\circ\text{C}$ (Anwendungsgruppe II)
Betriebstemperatur: -10 bis $+ 55 \text{ }^\circ\text{C}$
Lagerungstemperatur: -40 bis $+ 85 \text{ }^\circ\text{C}$
Relative Feuchte im Jahresmittel: $\leq 75\%$
Betriebshöhe: 2000 m max.
Nur in Innenräumen zu verwenden



6.2 Programmierung des Messumformers

Die Messumformer DMT-1024/1042 verfügen über eine eingebaute RS 232 C-Schnittstelle (SCI).

Mit Hilfe der Programmier-Software für DMT-1042/1024 (Bestell-Nr. DMT-CONFIG) lässt sich die bestehende Programmierung eines Messumformers komfortabel an eine veränderte Messaufgabe anpassen und speichern.

Der RS 232 C-Ausgang des Messumformers muss dazu über ein Programmierkabel (Bestell-Nr. DMT-CABLE) mit einem PC verbunden werden. Der Messumformer muss mit Hilfsenergie versorgt sein.

Die Programmier-Software ist in einer leicht zu bedienenden übersichtlichen Menüstruktur aufgebaut, mit der folgende Funktionen durchgeführt werden können:

- Auslesen und Anzeigen der Programmierung des angeschlossenen Umformers
- Übersichtliche Darstellung der Eingangs- und Ausgangsparameter
- Übertragen geänderter Programmierdaten in den Messumformer und zur Archivierung in einer Datei
- Schutz vor unbefugter Veränderung der Programmierung durch Passwort-Eingabe
- Programmierung aller üblichen Anschlussarten (Netzformen)
- Einfache Änderung der Eingangs- und Ausgangsparameter

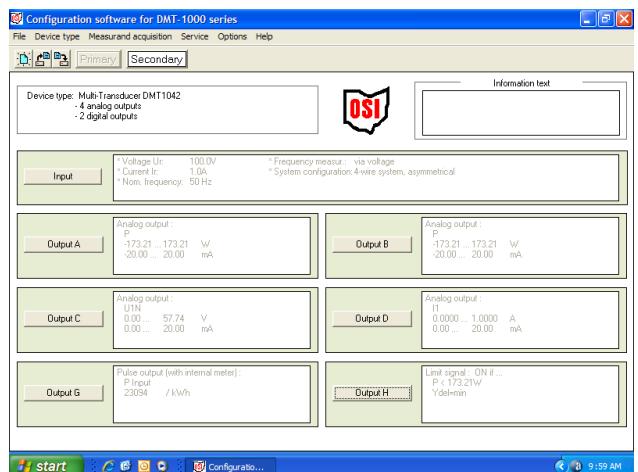


Bild 10. Darstellung aller Programmierparameter im Hauptmenü.

- Umschaltmöglichkeit der Frequenzmessung über Strom- oder Spannungspfad
- Rücksetzmöglichkeit des Schleppteigers der betreffenden Ausgangsgröße
- Programmierung der Ausgänge A und B bzw. A bis D (Eingabe der Messgröße, Endwerte, Endwertbegrenzung und Einstellzeit je Ausgang)

- Grafische Darstellung des eingestellten Übertragungsverhalten jedes Ausganges
- Messwert-Anzeige

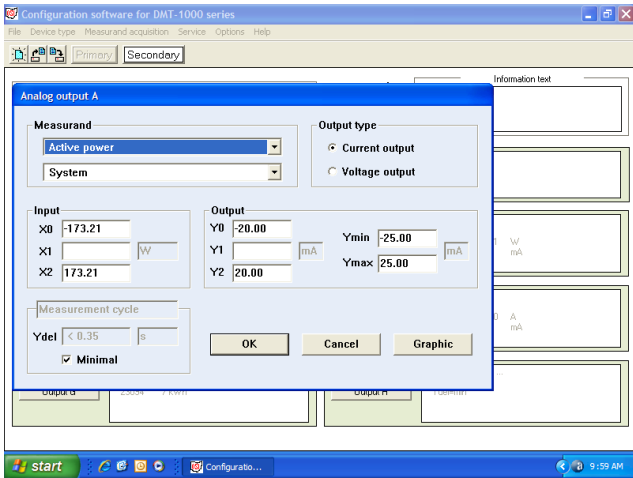


Bild 11. Programmierung der Ausgangs-Messgrößen.

- Definition der Funktion der Digitalausgänge G und H bzw. E bis H als Impulsausgang (Zähler) für die Messung von Ah, Wh, Varh und VAh oder als Grenzwertausgang, 2 Grenzwertausgänge (G und H) lassen die Programmierung einer logischen Verknüpfung von bis zu je 3 Messgrößen zu.

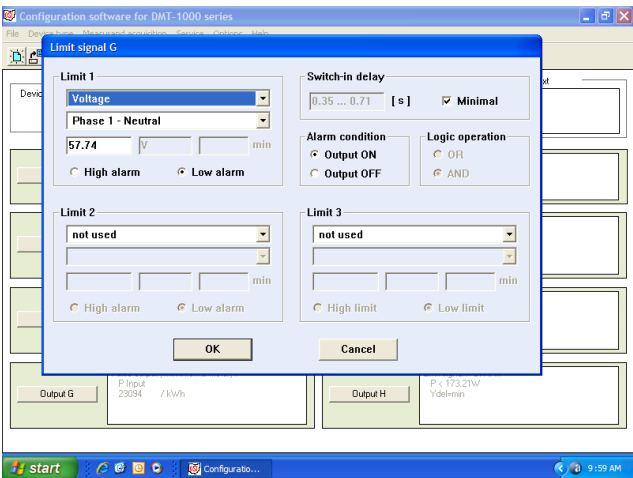


Bild 12. Zuordnung der Grenzwerte zu Ausgängen E bis H.

Darüber hinaus lassen sich folgende Zusatzfunktionen ausführen:

- Der Netz-System-Check
- Anzeige der Messwerte auf dem Monitor des PC's
- Simulation der Ausgänge
- Ausdrucken von Typenschildern

6.3 Betrieb der Digitalausgänge

Die Digitalausgänge sind passiv und von allen anderen Kreisen durch Optokoppler galvanisch getrennt.

Für den Betrieb ist eine zusätzliche Hilfsenergie-Versorgung im Ausgangskreis erforderlich.

Beim DMT-1024 sind die Ausgänge $\odot \rightarrow$ E, F, G, H und beim

DMT-1042 die Ausgänge $\odot \rightarrow$ G und H belegt (siehe Abschnitt «Elektrische Anschlüsse»).

Externe Hilfsenergie: 8 ... 40 V

Ausgangsstrom: ON 10 ... 27 mA
OFF \leq 2 mA

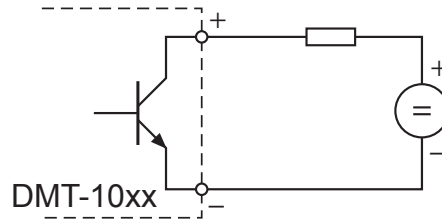


Bild 13. Prinzipschaltung für den Betrieb der Digitalausgänge.

7. Änderung der Analogausgänge

Möglichkeiten zur Änderung der Analogausgänge gehen aus Tabelle 1 hervor.

Tabelle 1:

Aufgabenstellung	Lösungsweg
Aktuellen Endwert des Gerätes von z.B. 20 mA auf 10 mA ändern (Bei Änderungen von tieferen Werten auf höhere ist immer eine Hardware-Anpassung erforderlich)	Umprogrammierung per Software ohne Hardware-Anpassung, jedoch mit reduzierter Genauigkeit (siehe Abschnitt 7.1)



Bei einem Eingriff in das Gerät erlischt der Garantieanspruch!

7.1 Ohne Hardware-Anpassung

Zur Umprogrammierung wird die PC-Software für DMT-10xx (Bestell-Nr. DMT-CONFIG) und ein Programmierkabel (Bestell-Nr. DMT-CABLE) benötigt. Die aus der Änderung resultierende reduzierte Genauigkeit lässt sich durch Ausdrucken eines Typenschildes ermitteln, siehe Bilder 14 und 15.

	400kV/400V	1000/1.0A	50Hz	3N~
$\odot \rightarrow$ A	0.25c	15+ 16-	$\odot \rightarrow$ B	0.25c 17+ 18-
P	0W	0.0mA	U1N	215V
	500W	20.0mA		240V
$\odot \rightarrow$ C	0.25c	19+ 20-	$\odot \rightarrow$ D	.15+0.03c 21+ 22-
I1	0.000A	0.0mA	F	49.5Hz
	0.500A	20.0mA		50.5Hz
$\odot \rightarrow$ G	1.0	23+ 24-	$\odot \rightarrow$ H	0.25 25+ 26-
P	5000	/ kWh	I1<	0.225A
$\square \rightarrow$ R			U1N>	233V
			F>	50.0Hz
				Ydel=0s
				OR

Bild 14. Typenschild-Beispiel (vom PC-Software DMT-CONFIG gedruckt) mit aktuellem Ausgangswert 20 mA, Genauigkeitsklasse 0,25 c.

400kV/400V		1000/1.0A		50Hz		3N~	
⊖ A	0.45c	15+	16-	⊖ B	0.25c	17+	18-
P	0W	0.0mA		U1N	215V	0.0mA	
	500W	10.0mA			240V	20.0mA	
⊖ C	0.25c	19+	20-	⊖ D	.15+0.03c	21+	22-
I1	0.000A	0.0mA		F	49.5Hz	0.0mA	
	0.500A	20.0mA			50.5Hz	20.0mA	
⊖ G	1.0	23+	24-	⊖ H	0.25	25+	26-
P	5000	/ kWh		I1<	0.225A	ON	
⊖ R				U1N>	233V	Ydel=0s	
				F>	50.0Hz	OR	

Bild 15. Typenschild-Beispiel (vom PC-Software DMT-CONFIG gedruckt) mit neuem Ausgangswert 10 mA, Genauigkeitsklasse 0,45 c.

8. Wartungshinweise

Der Messumformer ist wartungsfrei.

9. Demontage-Hinweis

Messumformer gemäss Bild 16 von Tragschiene abnehmen.

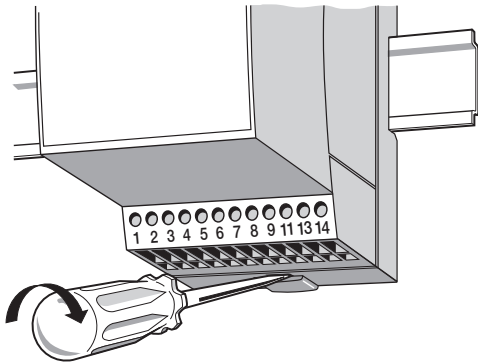


Bild 16

10. Mass-Skizzen

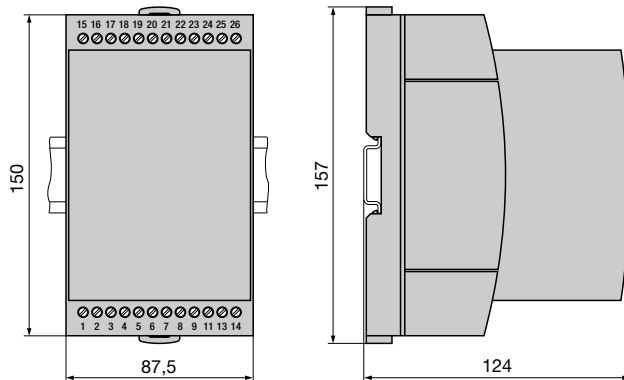


Bild 17. DMT-10xx im Gehäuse T24 auf Hutschiene (35 x 15 mm oder 35 x 7,5 mm, nach EN 50 022) aufgeschnappt.

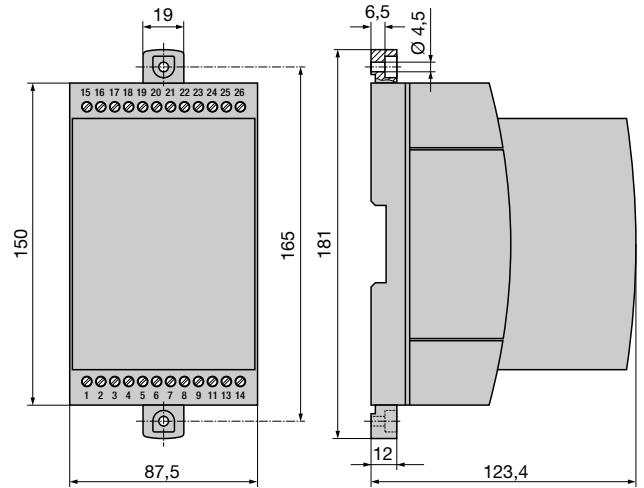


Bild 18. DMT-10xx im Gehäuse T24 mit herausgezogenen Laschen für direkte Wandmontage.

11. Sicherheitshinweise

- Bevor das Gerät in Betrieb genommen wird, muss geprüft werden, für welche Hilfsenergiespannung das Gerät gebaut ist.
- Überzeugen Sie sich, dass die Anschlussleitungen nicht beschädigt und während der Verdrahtung des Gerätes spannungsfrei sind.
- Wenn anzunehmen ist, dass ein gefahrloser Betrieb nicht mehr möglich ist, muss das Gerät ausser Betrieb gesetzt werden (ggf. Hilfsenergie und Eingangsspannung abklemmen!).
- Diese Annahme kann grundsätzlich getroffen werden, wenn das Gerät sichtbare Schäden aufweist.
- Eine Wiederinbetriebnahme des Gerätes ist erst nach einer Fehlersuche, Instandsetzung und einer abschliessenden Überprüfung der Kalibrierung und der Spannungsfestigkeit in unserem Werk oder durch eine unserer Servicestellen zugelassen.
- **Beim Öffnen der Abdeckung können spannungsführende Teile freigelegt werden.**
- **Ein Abgleich, eine Wartung oder eine Reparatur am geöffneten Gerät unter Spannung darf nur durch eine Fachkraft vorgenommen werden, die mit den damit verbundenen Gefahren vertraut ist. Kondensatoren im Gerät können noch geladen sein, selbst wenn das Gerät von allen Spannungsquellen getrennt wurde.**

Bedeutung der Symbole auf dem Gerät

Die Symbole auf dem Gerät haben folgende Bedeutung:



Warnung vor einer Gefahrenstelle (Achtung, Dokumentation beachten!)



Gerät der Schutzklasse II



CSA geprüft für USA und Kanada file-nr. 204 767

Mode d'emploi


Convertisseurs de mesure multiples programmables

DMT-1024/1042

Sommaire

1. A lire en premier, ensuite	14
2. Etendue de la livraison	14
3. Description brève	14
4. Montage mécanique.....	14
4.1 Montage sur rail «à chapeau».....	14
4.2 Fixation sur une surface de montage	15
5. Raccordements électriques.....	15
6. Mise en service.....	18
6.1 Caractéristiques techniques	19
6.2 Programmation du convertisseur de mesure	21
6.3 Fonctionnement des sorties binaires.....	22
7. Modification des sorties analogiques	22
7.1 Sans modification de matériel (Hardware).....	22
8. Conseils pour la maintenance	23
9. Instructions pour le démontage.....	23
10. Croquis d'encombrements	23
11. Consignes de sécurité	23
12. Certificat de conformité	36

1. A lire en premier, ensuite ...



Pour un fonctionnement sûr et sans danger, il est essentiel de lire le présent mode d'emploi et de **respecter** les recommandations de sécurité mentionnées dans les rubriques

4. Montage mécanique
5. Raccordements électriques
6. Mise en service
11. Consignes de sécurité.

Ces appareils devraient uniquement être manipulés par des personnes qui les connaissent et qui sont autorisées à travailler sur des installations électriques.

Toute intervention dans l'appareil entraîne l'extinction de la clause de garantie!

2. Etendue de la livraison (Figs. 1, 2 et 3)



Fig. 1

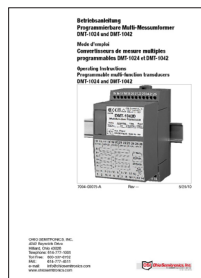


Fig. 2


15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26
A1+	A1-	A2+	A2-	A3+	A3-	A4+	A4-	P1+	P1-	P2+	P2-
A1 = <input type="text"/>								CT Ratio			
A2 = <input type="text"/>								PT Ratio			
A3 = <input type="text"/>								Multiplier			
A4 = <input type="text"/>								Aux. Power			
P1 = <input type="text"/>											
P2 = <input type="text"/>											
I1+	V1	I1	I2+	V2	I2	I3+	V3	I3	N		
1	2	3	4	5	6	7	8	9	11	13	14

Fig. 3

Convertisseur de mesure (Fig. 1)

1 **Mode d'emploi** (Fig. 2) en trois langues: allemand, français et anglais

1 **plaquette signalétique**, vierge (Fig. 3), pour noter les caractéristiques programmées

3. Description brève

Les convertisseurs de mesure multiples de la gamme **DMT-1024/1042** captent **simultanément** plusieurs grandeurs d'un réseau électrique et fournissent 2 resp. 4 signaux de sortie analogiques.

2 resp. 4 sorties binaires peuvent être utilisées pour la surveillance de seuils ou pour le comptage d'énergie. 2 sorties de seuils peuvent par programmation servir à l'interconnexion logique de jusqu'à 3 valeurs de mesure.


L'interface **RS 232** du convertisseur de mesure multiple sert à l'aide d'un logiciel et d'un PC à la programmation et permet en plus de réaliser certaines fonctions additionnelles intéressantes.

Voici un aperçu des possibilités de programmation les plus importantes: tous les systèmes de raccordement usuels, les grandeurs de mesure, les valeurs des grandeurs d'entrée, la caractéristique de transmission pour chaque grandeur de sortie etc.

Parmi les fonctions additionnelles, il faut mentionner entre autres: Vérification du système de réseau, indication des valeurs de mesure sur l'écran du PC, simulation des sorties ainsi qu'impression de plaquettes signalétiques.

4. Montage mécanique

Les convertisseurs de mesure peuvent être au choix montés sur des rails «à chapeau» ou directement sur une surface de montage.



En déterminant l'emplacement de montage, il faut tenir compte des indications fournis sous le rubrique «Ambiance extérieure» du chapitre «6.1 Caractéristiques techniques»!

4.1 Montage sur rail «à chapeau»

Encliqueter le boîtier sur le rail «à chapeau» (EN 50 022) (voir Fig. 4).

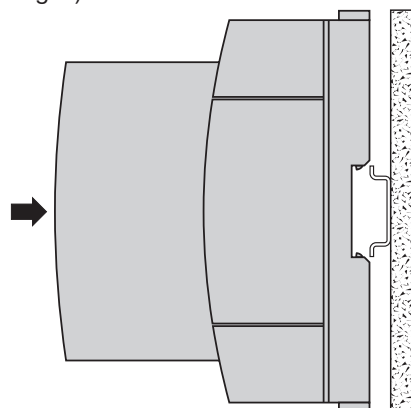


Fig. 4. Montage sur rail «à chapeau» 35 x 15 ou 35 x 7,5 mm.

4.2 Fixation sur une surface de montage

Tirer en dehors les languettes de fixation (1) en enfonçant en même temps le bouton de verrouillage (4) (voir Fig. 5 à gauche). Pour rentrer si nécessaire les languettes de fixation, il faut enfoncer le bouton de verrouillage (5) et en même temps glisser les languettes de fixation (1) dans la base du boîtier (voir Fig. 5 à droite).

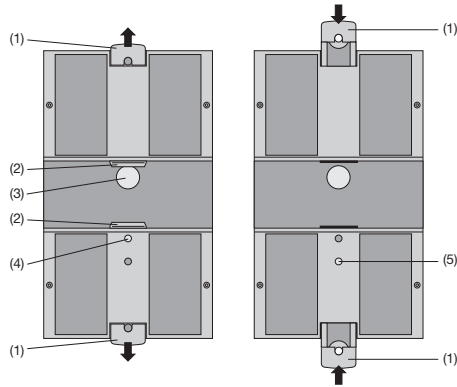


Fig. 5. Fond de l'appareil.
 (1) Languettes de fixation
 (2) Cliquets de retenue
 (3) Tampons en caoutchouc

(4) Verrouillage pour languettes rentrées
 (5) Verrouillage pour languettes extraites.

Fixer le boîtier à l'aide de 2 vis 4 mm \varnothing sur la paroi ou sur le tableau de montage. Perçer des trous selon le plan de perçage (Fig. 6).

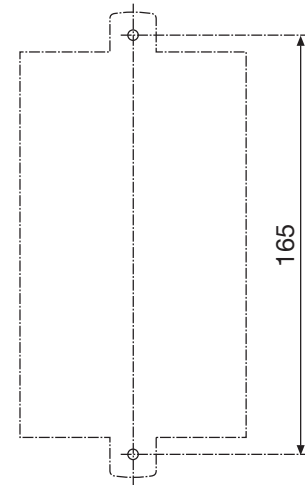


Fig. 6. Plan de perçage.

5. Raccordements électriques

Les connexions sont conçues sous forme de blocs de jonction à vis. Elles peuvent recevoir des conducteurs rigides de 4 mm² de section (12AWG) ou des conducteurs souples de 2 x 2,5 mm² de section (2 x 14AWG).

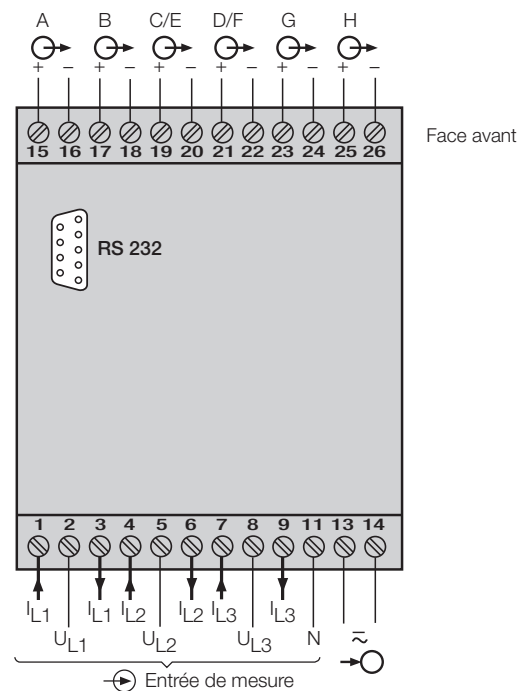


Lors du raccordement des câbles, se rassurer impérativement que toutes les lignes soient hors tension!

Raccorder les fils de connexion selon les indications du tableau.

Fonction		Connexion	
Entrée de mes. 	Courant alternatif	IL1	1 / 3
		IL2	4 / 6
		IL3	7 / 9
	Tension alternative	UL1	2
		UL2	5
UL3		8	
N	11		
Sorties 	Analogues	Binaires	+ 15
			- 16
			+ 17
			- 18
	A →	E →	+ 19
			- 20
			+ 21
			- 22
	B →	F →	+ 23
			- 24
			+ 25
			- 26
C →	G →	+ 13	
		- 14	
		+ 13	
		- 14	

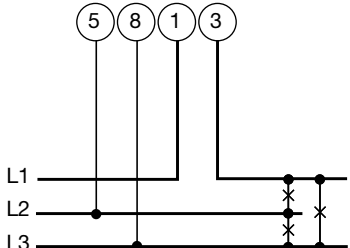
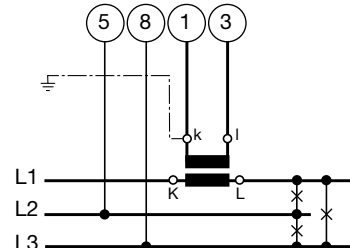
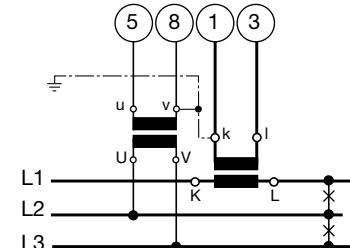
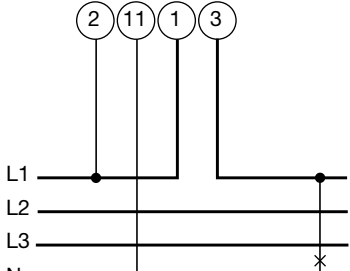
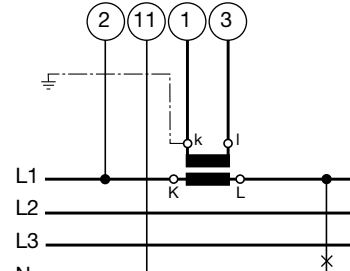
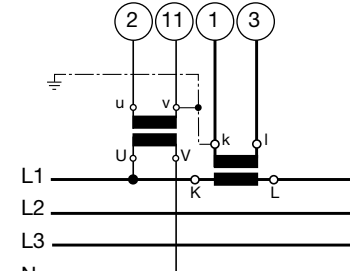
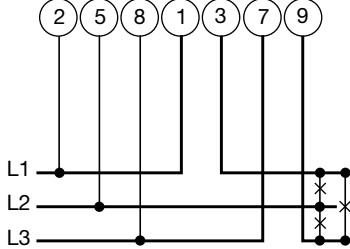
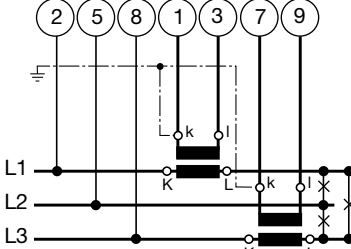
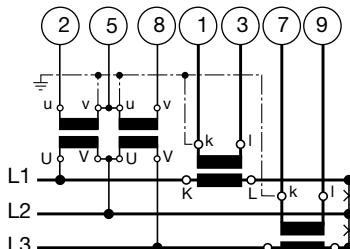
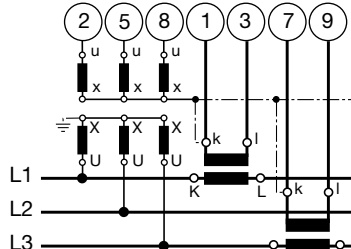
Si l'alimentation auxiliaire est raccordée de façon interne via tension d'entrée, les connexions seront les suivantes:

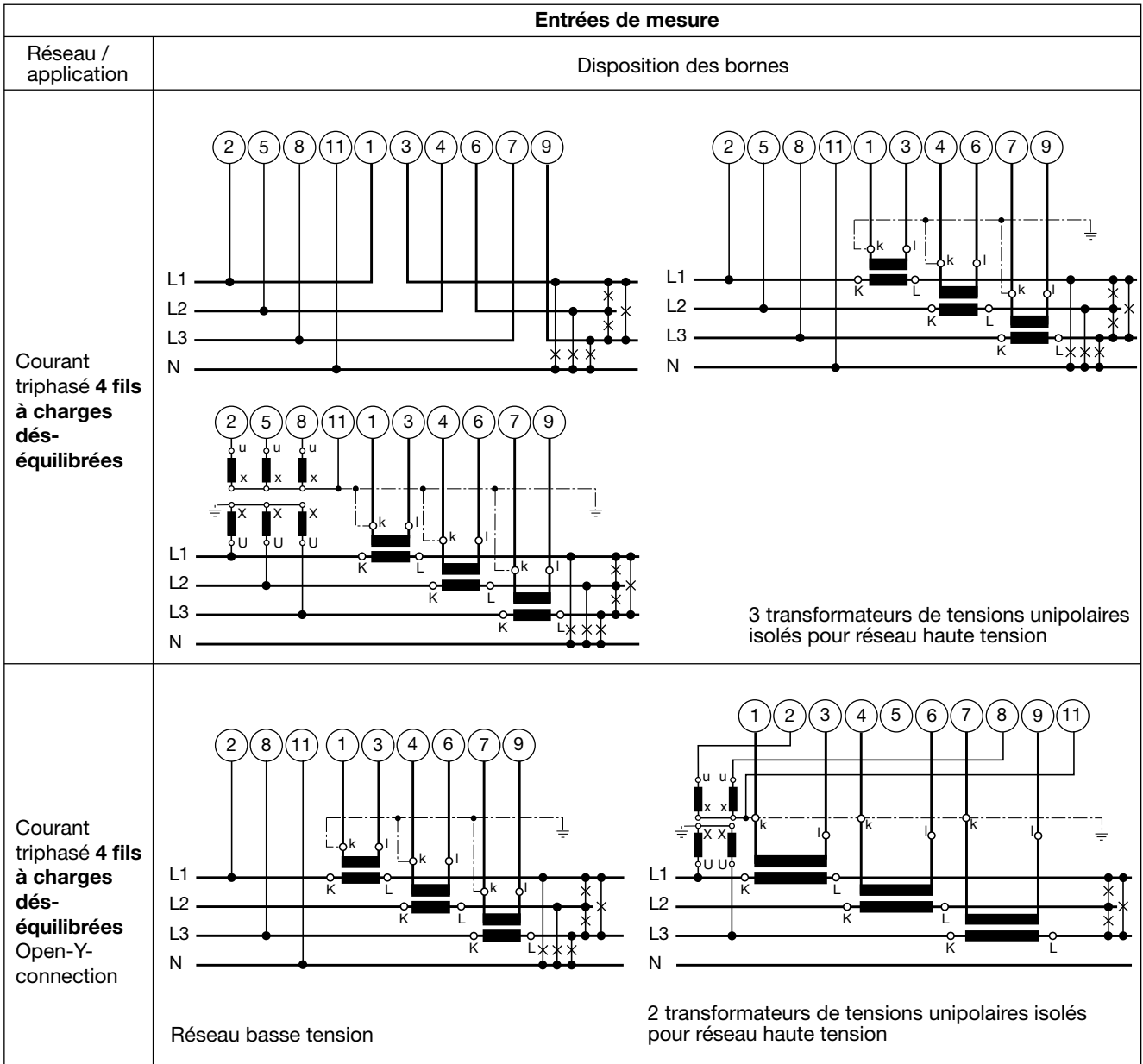


Application (réseau)	Racc. interne Borne / Réseau
Courant alternatif monophasé	2 / 11 (L1 - N)
Courant triphasé 4 fils à charges équilibrées	2 / 11 (L1 - N)
Tous les autres (exceptés A15 / A16 / A24)	2 / 5 (L1 - L2)

Entrées de mesure																			
Réseau / application	Disposition des bornes																		
Courant alternatif monophasé																			
Courant triphasé 3 fils à charges équilibrées I: L1	<p>Pour la mesure du courant en L2 resp. L3, connecter les tensions selon tableau ci-après:</p> <table border="1"> <thead> <tr> <th>Transform. de courant</th> <th colspan="2">Bornes</th> <th>2</th> <th>5</th> <th>8</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>L2</td> <td>1</td> <td>3</td> <td>L2</td> <td>L3</td> <td>L1</td> </tr> <tr> <td>L3</td> <td>1</td> <td>3</td> <td>L3</td> <td>L1</td> <td>L2</td> </tr> </tbody> </table>	Transform. de courant	Bornes		2	5	8	L2	1	3	L2	L3	L1	L3	1	3	L3	L1	L2
Transform. de courant	Bornes		2	5	8														
L2	1	3	L2	L3	L1														
L3	1	3	L3	L1	L2														
Courant triphasé 3 fils à charges équilibrées Phase artificielle U: L1 – L2 I: L1	<p>Pour la mesure du courant en L2 resp. L3, connecter les tensions selon tableau ci-après:</p> <table border="1"> <thead> <tr> <th>Transformateur de courant</th> <th colspan="2">Bornes</th> <th>2</th> <th>5</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>L2</td> <td>1</td> <td>3</td> <td>L2</td> <td>L3</td> </tr> <tr> <td>L3</td> <td>1</td> <td>3</td> <td>L3</td> <td>L1</td> </tr> </tbody> </table>	Transformateur de courant	Bornes		2	5	L2	1	3	L2	L3	L3	1	3	L3	L1			
Transformateur de courant	Bornes		2	5															
L2	1	3	L2	L3															
L3	1	3	L3	L1															
Courant triphasé 3 fils à charges équilibrées Phase artificielle U: L3 – L1 I: L1	<p>Pour la mesure du courant en L2 resp. L3, connecter les tensions selon tableau ci-après:</p> <table border="1"> <thead> <tr> <th>Transformateur de courant</th> <th colspan="2">Bornes</th> <th>8</th> <th>2</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>L2</td> <td>1</td> <td>3</td> <td>L1</td> <td>L2</td> </tr> <tr> <td>L3</td> <td>1</td> <td>3</td> <td>L2</td> <td>L3</td> </tr> </tbody> </table>	Transformateur de courant	Bornes		8	2	L2	1	3	L1	L2	L3	1	3	L2	L3			
Transformateur de courant	Bornes		8	2															
L2	1	3	L1	L2															
L3	1	3	L2	L3															

Entrées de mesure

Réseau / application	Disposition des bornes															
<p>Courant triphasé 3 fils à charges équilibrées Phase artificielle U: L2 – L3 I: L1</p>	<div style="display: flex; justify-content: space-around;">    </div> <p>Pour la mesure du courant en L2 resp. L3, connecter les tensions selon tableau ci-après:</p> <table border="1" style="width: 100%; text-align: center;"> <thead> <tr> <th>Transform. de courant</th> <th colspan="2">Bornes</th> <th>5</th> <th>8</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>L2</td> <td>1</td> <td>3</td> <td>L3</td> <td>L1</td> </tr> <tr> <td>L3</td> <td>1</td> <td>3</td> <td>L1</td> <td>L2</td> </tr> </tbody> </table>	Transform. de courant	Bornes		5	8	L2	1	3	L3	L1	L3	1	3	L1	L2
Transform. de courant	Bornes		5	8												
L2	1	3	L3	L1												
L3	1	3	L1	L2												
<p>Courant triphasé 4 fils à charges équilibrées I: L1</p>	<div style="display: flex; justify-content: space-around;">    </div> <p>Pour la mesure du courant en L2 resp. L3, connecter les tensions selon tableau ci-après:</p> <table border="1" style="width: 100%; text-align: center;"> <thead> <tr> <th>Transformateur de courant</th> <th colspan="2">Bornes</th> <th>2</th> <th>11</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>L2</td> <td>1</td> <td>3</td> <td>L2</td> <td>N</td> </tr> <tr> <td>L3</td> <td>1</td> <td>3</td> <td>L3</td> <td>N</td> </tr> </tbody> </table>	Transformateur de courant	Bornes		2	11	L2	1	3	L2	N	L3	1	3	L3	N
Transformateur de courant	Bornes		2	11												
L2	1	3	L2	N												
L3	1	3	L3	N												
<p>Courant triphasé 3 fils à charges dés-équilibrées</p>	<div style="display: flex; justify-content: space-around;">   </div> <div style="display: flex; justify-content: space-around; margin-top: 20px;">   </div>															



6. Mise en service



Avant de procéder à la mise en service, il faut vérifier si les données de raccordement du convertisseur de mesure corresp. aux données de l'installation (voir plaquette signalétique).

Ensuite, le convertisseur de mesure peut être mis en service par l'enclenchement de l'énergie auxiliaire et des entrées de mesure.

- ⊕ Entrée de mesure
- ⊖ Tension d'entrée
- ⊕ Courant d'entrée
- ⊖ Fréquence nominale
- ⊕ Réseau
- ⊖ Sortie de mesure
- ⊕ Signal de sortie
- ⊖ Alimentation auxiliaire

- 6 Entreprise
- 7 Repères de test et de conformité
- 8 Disposition des bornes d'entrée
- 9 Disposition des bornes de sortie
- 10 Alimentation auxiliaire

(No. de fabrication sur le dos de l'appareil)

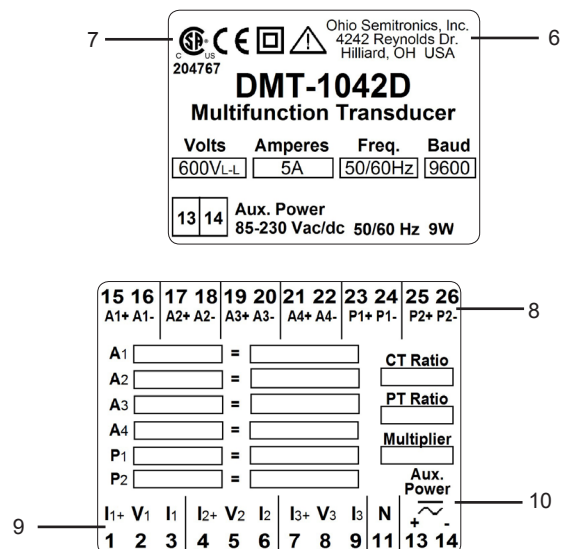


Fig. 7. Indications sur une plaquette signalétique.

6.1 Caractéristiques techniques

Symboles et leur signification

Symbole	Signification
X	Grandeur mesurée
X0	Valeur initiale de la grandeur mesurée
X1	Point d'inflexion de la grandeur mesurée
X2	Valeur finale de la grandeur mesurée
Y	Grandeur de sortie
Y0	Valeur initiale des grandeurs de sortie
Y1	Point d'inflexion des grandeurs de sortie
Y2	Valeur finale des grandeurs de sortie
U	Tension d'entrée
Ur	Paramètre de mesure de la tension d'entrée
U 12	Tension alternative entre les phases externes L1 et L2
U 23	Tension alternative entre les phases externes L2 et L3
U 31	Tension alternative entre les phases externes L3 et L1
U1N	Tension alternative entre la phase externe L1 et le point neutre N
U2N	Tension alternative entre la phase externe L2 et le point neutre N
U3N	Tension alternative entre la phase externe L3 et le point neutre N
UM	Valeur moyenne des tensions (U1N + U2N + U3N) / 3
I	Courant d'entrée
I1	Courant alternatif dans la phase externe L1
I2	Courant alternatif dans la phase externe L2
I3	Courant alternatif dans la phase externe L3
Ir	Paramètre de mesure du courant d'entrée
IM	Valeur moyenne des intensités (I1 + I2 + I3) / 3
IMS	Valeur moyenne des intensités avec signe de polarité de la puissance efficace (P)
IB	Valeur effective de l'intensité avec temps de réglage prolongé (fonction de mesure bilame)
IBT	Temps de réponse de IB
BS	Fonction d'aiguille entraînée pour la mesure de la valeur effective IB
BST	Temps de réponse de BS
φ	Angle de déphasage entre courant et tension
F	Fréquence de la grandeur d'entrée
Fn	Valeur nominale de fréquence
P	Puissance active du réseau $P = P1 + P2 + P3$
P1	Puissance active, branche 1 (phase L1 et point neutre N)
P2	Puissance active, branche 2 (phase L2 et point neutre N)
P3	Puissance active, branche 3 (phase L3 et point neutre N)
Q	Puissance réactive du réseau $Q = Q1 + Q2 + Q3$

Symbole	Signification
Q1	Puissance réactive, branche 1 (phase L1 et point neutre N)
Q2	Puissance réactive, branche 2 (phase L2 et point neutre N)
Q3	Puissance réactive, branche 3 (phase L3 et point neutre N)
S	Puissance apparente du réseau $S = \sqrt{I_1^2 + I_2^2 + I_3^2} \cdot \sqrt{U_1^2 + U_2^2 + U_3^2}$
S1	Puissance apparente, branche 1 (phase L1 et point neutre N)
S2	Puissance apparente, branche 2 (phase L2 et point neutre N)
S3	Puissance apparente, branche 3 (phase L3 et point neutre N)
Sr	Valeur de référence de la puissance apparente du réseau
PF	Facteur actif $\cos\varphi = P/S$
PF1	Facteur actif, branche 1 $P1/S1$
PF2	Facteur actif, branche 2 $P2/S2$
PF3	Facteur actif, branche 3 $P3/S3$
QF	Facteur réactif $\sin\varphi = Q/S$
QF1	Facteur réactif, branche 1 $Q1/S1$
QF2	Facteur réactif, branche 2 $Q2/S2$
QF3	Facteur réactif, branche 3 $Q3/S3$
LF	Facteur de puissance du réseau $LF = \text{sgn}Q \cdot (1 - PF)$
LF1	Facteur de puissance, branche 1 $\text{sgn}Q1 \cdot (1 - PF1)$
LF2	Facteur de puissance, branche 2 $\text{sgn}Q2 \cdot (1 - PF2)$
LF3	Facteur de puissance, branche 3 $\text{sgn}Q3 \cdot (1 - PF3)$
c	Facteur de l'écart type
R	Charge de sortie
Rn	Valeur nominale de la charge de sortie
H	Alimentation auxiliaire
Hn	Valeur nominale de l'alimentation auxiliaire
CT	Rapport de transformation du transformateur de courant
VT	Rapport de transformation du transformateur de tension

Entrée

Forme de la courbe: Sinusoïdale

Fréquence nominale: 50, 60 ou 16 2/3 Hz

Consommation propre [VA]

(en alimentation

auxiliaire):

Circuit de tension: $U^2 / 400 \text{ k}\Omega$

Circuit d'intensité: $\leq I^2 \cdot 0,01 \text{ }\Omega$

Augmentation permanente admissible des grandeurs d'entrée

Circuit d'intensité	10 A à 400 V dans réseau de courant alternatif monophasé à 693 V dans réseau de courant triphasé
Circuit de tension	480 V Réseau de courant alternatif monophasé 831 V Réseau de courant triphasé

Augmentation temporaire admissible des grandeurs d'entrée

Grandeur d'entrée augmentée	Nombre d'augmentations de valeur	Durée des augmentations	Intervalle entre deux augmentations successives
Circuit d'intensité	à 400 V dans réseau de courant alternatif monophasé à 693 V dans réseau de courant triphasé		
100 A	5	3 s	5 min.
250 A	1	1 s	1 heure
Circuit de tension à 1 A, 2 A, 5 A			
Courant alternatif monophasé 600 V à $H_{intern} : 1,5 Ur$	10	10 s	10 s
Courant triphasé 1040 V à $H_{intern} : 1,5 Ur$	10	10 s	10 s

Sorties analogiques

Caractéristiques applicables à sortie A, B, C et D:

Grandeur de sortie Y	Courant continu contraint	Tension continue contrainte
Val. finales Y2	voir «Références de commande»	voir «Références de commande»
Val. max. grandeurs de sortie à des grandeurs d'entrée supérieures et/ou $R = 0$	$1,25 \cdot Y2$	40 mA
$R \rightarrow \infty$	30 V	$1,25 \cdot Y2$
Plage d'utilisation nominale de la charge de sortie	$0 \leq \frac{7,5 V}{Y2} \leq \frac{15 V}{Y2}$	$\frac{Y2}{2 mA} \leq \frac{Y2}{1 mA} \leq \infty$
Plage alternative de la grandeur de sortie (crête à crête)	$\leq 0,005 \cdot Y2$	$\leq 0,005 \cdot Y2$

Les sorties A, B, C et D peuvent être court-circuitées ou ouvertes. Elles sont séparées galvaniquement (sans mise à terre) entre elles et de tous les autres circuits.

Sortie binaire, sortie d'impulsions, sortie de valeurs limites

Les sorties binaires correspondent à DIN 43 864. La largeur des impulsions ne peut pas être programmée et elle ne peut non plus être modifiée par une intervention sur les circuits internes.

Genre de contact: Open Collector

Nombre d'impulsions: Programmable

Durée des impulsions: ≥ 100 ms

Pause d'impulsions: ≥ 100 ms

Alim. auxiliaire externe: 8 ... 40 V

Intensité de sortie: ON 10 ... 27 mA
OFF ≤ 2 mA

Caractéristiques de transmission

Durée du cycle de mesure: Env. 0,25 à 0,5 s en 50 Hz, selon grandeur mesurée et programmation

Temps de réponse: 1 ... 2 durées du cycle de mesure

Classe de protection: (Valeur de référence: Val. finale Y2)

Grandeur mesurée	Conditions	Classe de protection*
Réseau: Puissance active, réactive et apparente	$0,5 \leq X2/Sr \leq 1,5$ $0,3 \leq X2/Sr < 0,5$	0,25 c 0,5 c
Branche: Puissance active, réactive et apparente	$0,167 \leq X2/Sr \leq 0,5$ $0,1 \leq X2/Sr < 0,167$	0,25 c 0,5 c
Facteur de puissance, facteur actif et facteur réactif	$0,5Sr \leq S \leq 1,5 Sr$, $(X2 - X0) = 2$	0,25 c
	$0,5Sr \leq S \leq 1,5 Sr$, $1 \leq (X2 - X0) < 2$	0,5 c
	$0,5Sr \leq S \leq 1,5 Sr$, $0,5 \leq (X2 - X0) < 1$	1,0 c
	$0,1Sr \leq S < 0,5Sr$, $(X2 - X0) = 2$	0,5 c
Tension alternative	$0,1Sr \leq S < 0,5Sr$, $1 \leq (X2 - X0) < 2$	1,0 c
	$0,1Sr \leq S < 0,5Sr$, $0,5 \leq (X2 - X0) < 1$	2,0 c
Tension alternative	$0,1 Ur \leq U \leq 1,2 Ur$	0,2 c
Courant alternatif/ Valeur moyenne	$0,1 Ir \leq I \leq 1,5 Ir$	0,2 c
Fréquence	$0,1 Ur \leq U \leq 1,2 Ur$ resp. $0,1 Ir \leq I \leq 1,5 Ir$	0,15 + 0,03 c ($f_N = 50 \dots 60$ Hz) 0,15 + 0,1 c ($f_N = 16 2/3$ Hz)
	Compteur d'énergie	selon CEI 1036 $0,1 Ir \leq I \leq 1,5 Ir$

* Précision de base 0,5 c pour appareils avec phase artificielle

Facteur c (valeur maximale applicable):

Caractéristiques linéaires:	$c = \frac{1 - \frac{Y_0}{Y_2}}{1 - \frac{X_0}{X_2}}$ ou $c = 1$
Lignes brisées: $X_0 \leq X \leq X_1$	$c = \frac{Y_1 - Y_0}{X_1 - X_0} \cdot \frac{X_2}{Y_2}$ ou $c = 1$
$X_1 < X \leq X_2$	$c = \frac{1 - \frac{Y_1}{Y_2}}{1 - \frac{X_1}{X_2}}$ ou $c = 1$

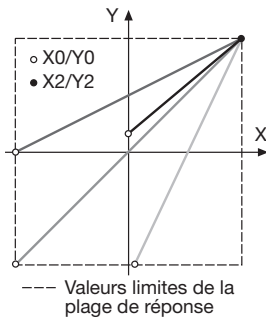


Fig. 8. Exemple des possibilités de réglage avec caractéristique linéaire.

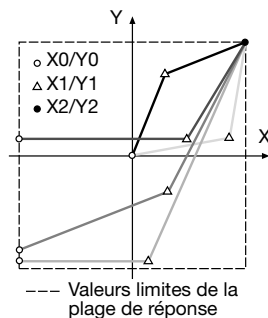


Fig. 9. Exemple des possibilités de réglage caractéristique à ligne brisée.

Effets et grandeurs d'influence

Selon EN 60 688

Sécurité électrique

Classe de protection:	II
Protection:	IP 40, boîtier IP 20, bornes de raccordement
Degré d'encrassement:	2
Catégorie de surtension:	III
Tension nom. d'isolement:	Entrée tension: CA 400 V Entrée courant: CA 400 V Sortie: CC 40 V Aliment. aux.: CA 400 V, CC 230 V

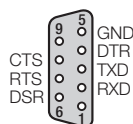
Alimentation auxiliaire

Tension:	Selon plaquette signalétique	
	AC 90...110 V	$H_n = 100$ V
	AC 99...121 V	$H_n = 110$ V
	AC 207...253 V	$H_n = 230$ V
	AC 360...440 V	$H_n = 400$ V
	AC 450...550 V	$H_n = 500$ V
	AC 623...762 V	$H_n = 693$ V
	DC/AC 24... 60 V	examiné CSA
	DC/AC 85...230 V	examiné CSA

Consommation: ≤ 9 W resp. ≤ 10 VA

Connecteur de programmation du conv. de mesure

Interface: RS 232 C
Douille DSUB: 9 pôles. L'interface est galvaniquement séparée de tous les autres circuits



Ambiance extérieure

Domaine nom. d'utilisation pour temp.:	0...15...30...45 °C (groupe d'utilisation II)
Température de fonctionnement	-10 à + 55 °C
Temp. de stockage:	-40 à + 85 °C
Humidité relative en moyenne annuelle:	$\leq 75\%$
Altitude:	2000 m max.
Utiliser seulement dans les intérieurs	

FCC consentement et Canadian DOC déclaration

Cet appareil a été testé et s'est avéré conforme aux limites prévues pour les appareils numériques de classe A et à la partie 15 des règlements FCC et à la réglementation des radio-interférences du Canadian Department of communications. Ces limites sont destinées à fournir une protection adéquate contre les interférences néfastes lorsque l'appareil est utilisé dans un environnement commercial. Cet appareil génère, utilise et peut radier une énergie à fréquence radioélectrique; il est en outre susceptible d'engendrer des interférences avec les communications radio, s'il n'est pas installé et utilisé conformément aux instructions du mode d'emploi. L'utilisation de cet appareil dans les zones résidentielles peut causer des interférences néfastes, auquel cas l'exploitant sera amené à prendre les dispositions utiles pour palier aux interférences à ses propres frais.

6.2 Programmation du conv. de mesure



Les convertisseurs de mesure DMT-1024/1042 sont équipés d'une interface RS 232 C (SCI).

Le Logiciel de programmation "Configuration Software for DMT-10xxx" (No. de commande: DMT-CONFIG) permet de modifier facilement la programmation existante d'un appareil pour l'adapter à un problème de mesure et de le mettre en mémoire.

A cet effet, il faut relier la sortie RS 232 C du convertisseur à un PC à l'aide d'un câble de programmation (No. de commande: DMT-CABLE) et alimenter le convertisseur par l'alimentation auxiliaire.

Le logiciel de programmation est conçu selon une structure par menus claire et conviviale et permet d'exécuter les fonctions suivantes:

- Sélection et affichage de la programmation du convertisseur raccordé
- Représentation claire des paramètres d'entrée et de sortie
- Transmission des données modifiées dans le convertisseur et pour l'archivage dans un fichier
- Protection contre une modification non autorisée de la configuration grâce à l'introduction d'un mot de passe
- Programmation de tous les systèmes de connexion (configuration du réseau)
- Modification simple des paramètres d'entrée et de sortie
- Commutation possible de la mesure des fréquences par le biais du courant ou de la tension
- Possibilité de remise à zéro de l'aiguille entraînée des grandeurs de sortie correspondantes
- Programmation des sorties A et B resp. A à D (entrée de la grandeur, de la valeur finale, de la limitation de la valeur finale et de la durée du réglage pour chaque sortie)

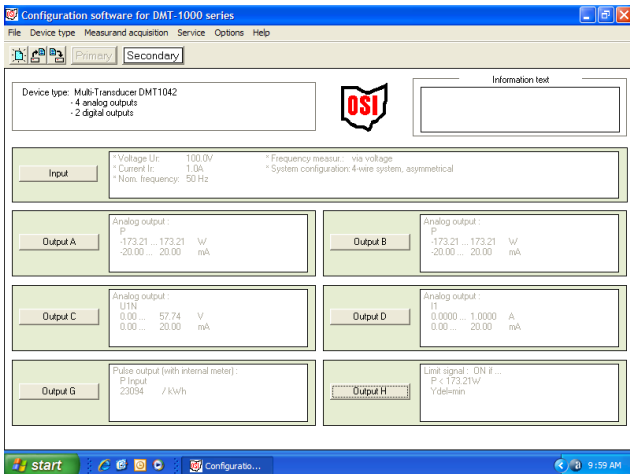


Fig. 10. Représentation de tous les paramètres de programmation dans le menu principal.

- Représentation graphique des caractéristiques de transmission réglées pour chaque sortie
- Présentation des valeurs de mesure

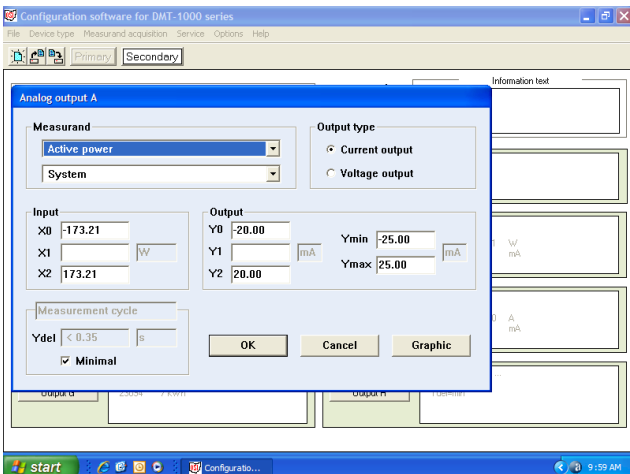


Fig. 11. Programmation des grandeurs de sortie.

- Détermination de la fonction des sorties binaires G et H resp. E à H à impulsions (compteurs) pour le comptage de Ah, Wh, Varh et VAh ou à valeurs limites. 2 sorties à valeurs limites (G et H) permettent chacune l'interconnexion logique de jusqu'à 3 valeurs de mesure.

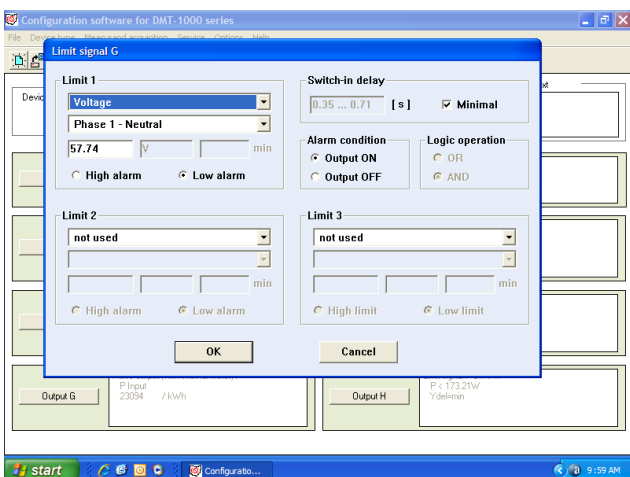


Fig. 12. Affectation des valeurs limites (seuils) aux sorties E à H.

En plus, les fonctions complémentaires suivantes sont réalisables:

- Vérification du système de réseau
- Indication des valeurs de mesure sur l'écran du PC
- Simulation des sorties
- Impression de plaquettes signalétiques

6.3 Fonctionnement des sorties binaires

Des optocoupleurs assurent l'isolation galvanique des sorties binaires passives par rapport à tous les autres circuits.

Une alimentation auxiliaire séparée du circuit de sortie est nécessaire pour cette fonction.

Pour le DMT-1024, les sorties $\ominus \rightarrow$ E, F, G et H sont occupées et pour le DMT-1042 ce sont les sorties $\ominus \rightarrow$ G et H (voir paragraphe «Raccordements électriques»).

Alimentation auxiliaire

externe: 8 ... 40 V

Intensité de sonde: ON 10 ... 27 mA

OFF \leq 2 mA

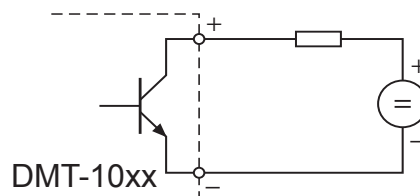


Fig. 13. Schéma de principe du fonctionnement des sorties binaires.

7. Modification des sorties analogiques

Les possibilités de modification des sorties analogiques sont indiquées dans le tableau 1.

Tableau 1:

Modification désirée	Procédé à suivre
Valeur actuelle de fin d'étendue à modifier de p.ex. 20 mA à 10 mA (pour la modification d'une valeur inférieure à une supérieure, il est toujours nécessaire de procéder à une modification de matériel (Hard)	Modification de la programmation du logiciel sans modification de matériel (Hardware) mais avec précision réduite (voir chapitre 7.1)



Toute intervention dans l'appareil entraîne l'extinction de la clause de garantie!

7.1 Sans modification de matériel (Hardware)

Pour réaliser une modification de programme, il est nécessaire de disposer du Logiciel de programmation "Configuration Software for DMT-10xxx" (No. de commande: DMT-CON-FIG) et d'un câble de programmation (No. de commande

DMT-CABLE). La précision réduite issue de cette modification peut être déterminée par l'impression d'une plaquette signalétique, voir Fig. 14 et 15.

400kV/400V		1000/1.0A		50Hz		3N~	
⊖ A	0.25c	15+	16-	⊖ B	0.25c	17+	18-
P	0W	0.0mA		U1N	215V	0.0mA	
	500W	20.0mA			240V	20.0mA	
⊖ C	0.25c	19+	20-	⊖ D	.15+0.03c	21+	22-
I1	0.000A	0.0mA		F	49.5Hz	0.0mA	
	0.500A	20.0mA			50.5Hz	20.0mA	
⊖ G	1.0	23+	24-	⊖ H	0.25	25+	26-
P	5000	/ kWh		I1<	0.225A	ON	
R				U1N>	233V	Ydel=0s	
				F>	50.0Hz	OR	

Fig. 14. Exemple de plaquette signalétique (imprimé de logiciels DMT-config) avec une valeur de sortie actuelle de **20 mA**, classe de précision **0,25 c.**

400kV/400V		1000/1.0A		50Hz		3N~	
⊖ A	0.45c	15+	16-	⊖ B	0.25c	17+	18-
P	0W	0.0mA		U1N	215V	0.0mA	
	500W	10.0mA			240V	20.0mA	
⊖ C	0.25c	19+	20-	⊖ D	.15+0.03c	21+	22-
I1	0.000A	0.0mA		F	49.5Hz	0.0mA	
	0.500A	20.0mA			50.5Hz	20.0mA	
⊖ G	1.0	23+	24-	⊖ H	0.25	25+	26-
P	5000	/ kWh		I1<	0.225A	ON	
R				U1N>	233V	Ydel=0s	
				F>	50.0Hz	OR	

Fig. 15. Exemple de plaquette signalétique (imprimé de logiciels DMT-config) avec une nouvelle valeur de sortie de **10 mA**, classe de précision **0,45 c.**

8. Conseils pour la maintenance

Le convertisseur de mesure ne nécessite pas d'entretien.

9. Instructions pour le démontage

Démonter le convertisseur du rail support selon Fig. 16.

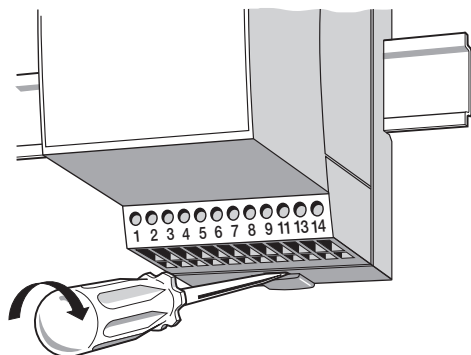


Fig. 16

10. Croquis d'encombrements

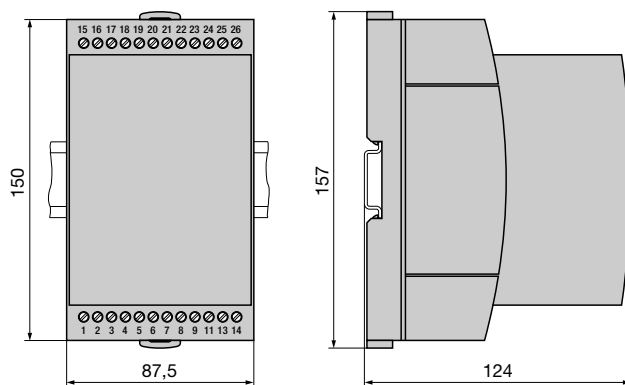


Fig. 17. DMT-10xx en boîtier **T24** encliqueté sur rail «à chapeau» (35 × 15 mm ou 35 × 7,5 mm, selon EN 50 022).

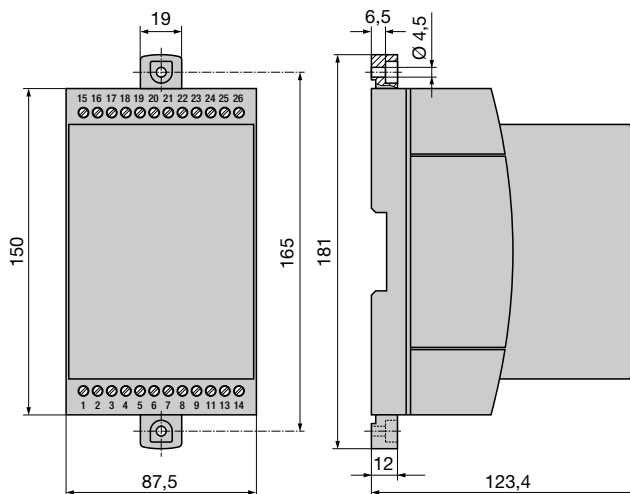


Fig. 18. DMT-10xx en boîtier **T24** avec languettes extraites pour montage mural direct.

11. Consignes de sécurité

- Avant de mettre l'appareil en service, vérifier pour quelle tension d'alimentation auxiliaire il a été conçu.
- S'assurer que les câbles de connexion ne soient pas endommagés et qu'ils soient sans tension lors du raccordement de l'appareil.
- Si l'on pense que l'utilisation de l'appareil risque d'être dangereuse (par exemple, lorsque celui-ci présente des dégâts visibles), le mettre hors service (déconnecter l'alimentation auxiliaire et, le cas échéant, les tensions d'entrée).
- Remettre l'appareil en service uniquement après avoir fait effectuer la recherche des problèmes, leur résolution et la vérification du calibrage et de la sécurité électrique soit dans notre usine, soit par l'une de nos agences de service après-vente.

- Retirer le capot de l'appareil risque de mettre à nu des pièces sous tension.
- Le réglage, l'entretien ou la réparation d'une pièce lorsque l'appareil est ouvert et sous tension doivent être réalisés uniquement par une personne qualifiée connaissant les risques liés à ce type d'interventions. En effet, même si l'appareil a été déconnecté de toute source de tension, les condensateurs de cet appareil peuvent encore être chargés.

Signification des symboles figurant sur l'appareil

Les symboles figurant sur l'appareil signifient:



Avertit l'utilisateur d'un danger
(Attention, voir la documentation!)



Appareil de classe de protection II
(double isolation)



CSA examiné pour les USA et le Canada
file-nr. 204 767


Operating Instructions

Programmable Multi-function Transducers DMT-1024/1042

Contents

1. Read First and Then	25
2. Included with Delivery	25
3. Brief Description.....	25
4. Physical Installation.....	25
4.1 Mounting on Top-Hat Rails.....	25
4.2 Fastening on a Mounting Surface.....	26
5. Electrical Connections.....	26
6. Commissioning.....	29
6.1 Technical Data	30
6.2 Programming the Transducer	32
6.3 Operation of the Pulse Outputs.....	33
7. Reconfiguring the Analog Outputs	33
7.1 Without Hardware Setting Change.....	33
8. Maintenance	34
9. Uninstalling the Transducer	34
10. Dimensional Drawings	34
11. Safety Notes	34
12. Declaration of Conformity.....	36

1. Read First and Then ...



The proper and safe operation of the device assumes that the Operating Instructions are **read** and the safety warnings given in the various Sections

4. Physical Installation
5. Electrical Connections
6. Commissioning
11. Safety Notes

are **observed**.

The device should only be handled by appropriately trained personnel who are familiar with it and authorised to work in electrical installations.

Unauthorized repair or alteration of the unit invalidates the warranty!

2. Included with Delivery (Figs. 1, 2 and 3)



Fig. 1

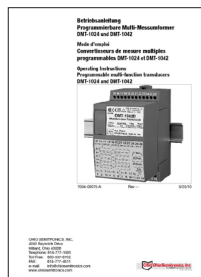


Fig. 2

15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26
A1+	A1-	A2+	A2-	A3+	A3-	A4+	A4-	P1+	P1-	P2+	P2-
A1		A2		A3		A4		P1		P2	
								CT Ratio			
								PT Ratio			
								Multiplier			
								Aux. Power			
I1+	V1	I1-	I2+	V2	I2-	I3+	V3	I3-	N		
1	2	3	4	5	6	7	8	9	11	13	14

Fig. 3

Transducer (Fig. 1)

1 **Operating Instructions** (Fig. 2) in three languages: German, French, English

1 **Blank Model Label** (Fig. 3), for recording programmed settings

3. Brief Description

The **DMT-1024** and **DMT-1042** multi-function transducers **simultaneously** measure several variables of an electric power system and process them to produce 2 or 4 analog output signals respectively.

2 or 4 pulse outputs are available for signalling limits or energy metering. For two of the limit outputs up to three measurands can be logically combined.


The multi-transducers are also equipped with an **RS 232** serial interface to which a PC with the corresponding software can be connected for programming or accessing and executing useful ancillary functions.

The usual modes of connection, the types of measured variables, their ratings, the transfer characteristic for each output etc. are the main parameters that have to be programmed.

Ancillary functions include a power system check, provision for displaying the measured variable on a PC monitor, the simulation of the outputs for test purposes and a method for printing nameplates.

4. Physical Installation

The transducer can be mounted either on a top-hat rail or directly onto a wall or mounting surface.



Note "Environmental Conditions" in Section "6.1 Technical Data" when determining the place of installation!

4.1 Mounting on Top-Hat Rails

Simply clip the device onto the top-hat rail (EN 50 022) (see Fig. 4).

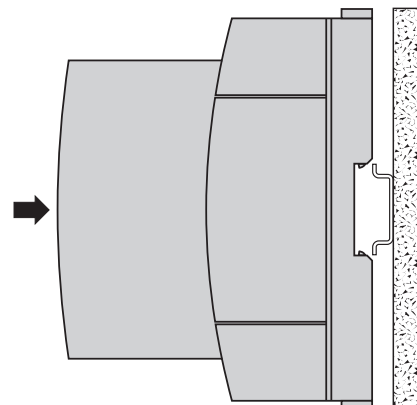


Fig. 4. Mounting on top-hat rail 35 x 15 or 35 x 7.5 mm.

4.2 Fastening on a Mounting Surface

While pressing the latch (4) in the base of the device (Fig. 5, left) pull out the securing brackets (1). To return the brackets to their original positions, press the lower latch (5) then apply pressure to the securing brackets (1) (see Fig. 5, right).

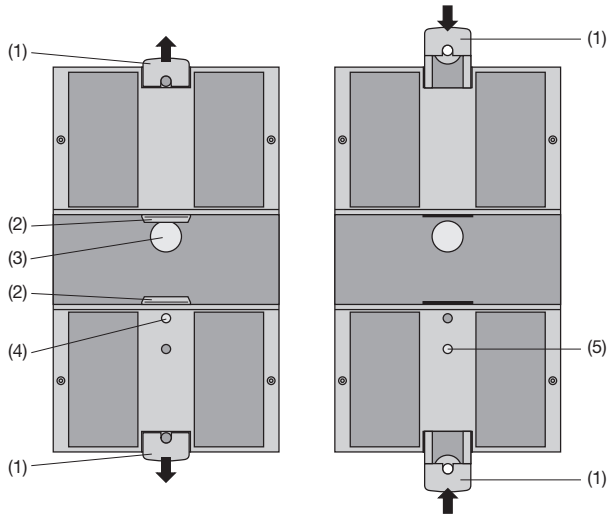


Fig. 5. Rear of device.
 (1) Screw hole brackets
 (2) Top-hat rail clips
 (3) Rubber buffer
 (4) Latch for pulling the screw hole brackets out
 (5) Latch for pushing the screw hole brackets in.

Drill 2 holes in the wall or panel as shown in the drilling pattern (Fig. 6). Secure the power pack to the wall or panel using two 4 mm diameter (#6) screws.

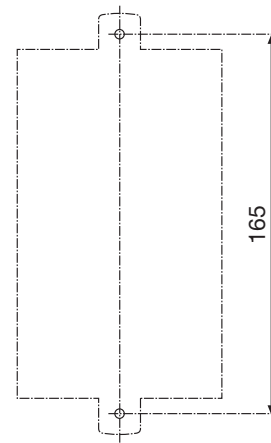


Fig. 6. Drilling pattern.

5. Electrical Connections

The connectors are designed as screw terminals. They are suited for single-wire leads of 4 mm² cross section (12AWG) or multiple-wire leads of 2 × 2.5 mm² cross section (2 × 14AWG).

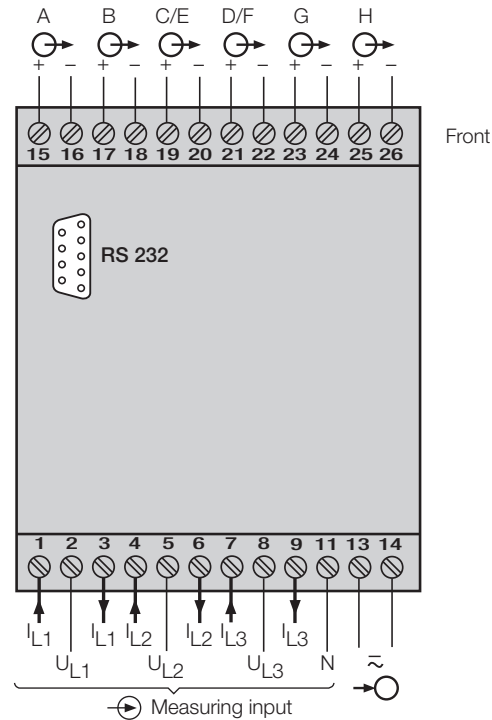


Make sure that the cables are not live when making the connections!

Connect the leads according to the following table.

Function			Connection		
Meas. input 	AC current	IL1	1 / 3		
		IL2	4 / 6		
		IL3	7 / 9		
	AC voltage	UL1	2		
		UL2	5		
		UL3	8		
N	11				
Outputs 	Analog	A	+	15	
			-	16	
		B	+	17	
			-	18	
		C	E	+	19
			-	20	
	D	F	+	21	
		-	22		
	Digital	G	+	23	
			-	24	
		H	+	25	
			-	26	
Power supply		AC	~	13	
			~	14	
	DC	+	13		
		-	14		

If power supply is taken from the measured voltage internal connections are as follow:



Application (system)	Internal connection Terminal / System
Single phase AC current	2 / 11 (L1 – N)
4-wire 3-phase symmetric load	2 / 11 (L1 – N)
All other (apart from A15 / A16 / A24)	2 / 5 (L1 – L2)

Measuring inputs

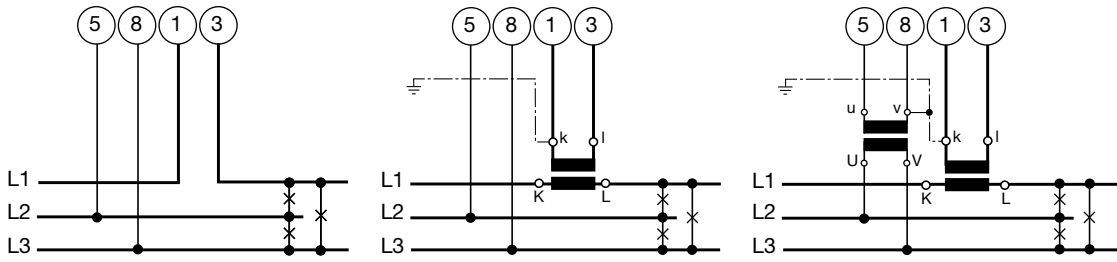
System / application	Terminals																					
Single-phase AC system																						
3-wire 3-phase symmetric load I: L1																						
Connect the voltage according to the following table for current measurement in L2 or L3:				<table border="1"> <thead> <tr> <th>Current transf.</th> <th colspan="2">Terminals</th> <th>2</th> <th>5</th> <th>8</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>L2</td> <td>1</td> <td>3</td> <td>L2</td> <td>L3</td> <td>L1</td> </tr> <tr> <td>L3</td> <td>1</td> <td>3</td> <td>L3</td> <td>L1</td> <td>L2</td> </tr> </tbody> </table>	Current transf.	Terminals		2	5	8	L2	1	3	L2	L3	L1	L3	1	3	L3	L1	L2
Current transf.	Terminals		2	5	8																	
L2	1	3	L2	L3	L1																	
L3	1	3	L3	L1	L2																	
3-wire 3-phase symmetric load Phase-shift U: L1 – L2 I: L1																						
Connect the voltage according to the following table for current measurement in L2 or L3:				<table border="1"> <thead> <tr> <th>Current transf.</th> <th colspan="2">Terminals</th> <th>2</th> <th>5</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>L2</td> <td>1</td> <td>3</td> <td>L2</td> <td>L3</td> </tr> <tr> <td>L3</td> <td>1</td> <td>3</td> <td>L3</td> <td>L1</td> </tr> </tbody> </table>	Current transf.	Terminals		2	5	L2	1	3	L2	L3	L3	1	3	L3	L1			
Current transf.	Terminals		2	5																		
L2	1	3	L2	L3																		
L3	1	3	L3	L1																		
3-wire 3-phase symmetric load Phase-shift U: L3 – L1 I: L1																						
Connect the voltage according to the following table for current measurement in L2 or L3:				<table border="1"> <thead> <tr> <th>Current transf.</th> <th colspan="2">Terminals</th> <th>8</th> <th>2</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>L2</td> <td>1</td> <td>3</td> <td>L1</td> <td>L2</td> </tr> <tr> <td>L3</td> <td>1</td> <td>3</td> <td>L2</td> <td>L3</td> </tr> </tbody> </table>	Current transf.	Terminals		8	2	L2	1	3	L1	L2	L3	1	3	L2	L3			
Current transf.	Terminals		8	2																		
L2	1	3	L1	L2																		
L3	1	3	L2	L3																		

Measuring inputs

System / application

Terminals

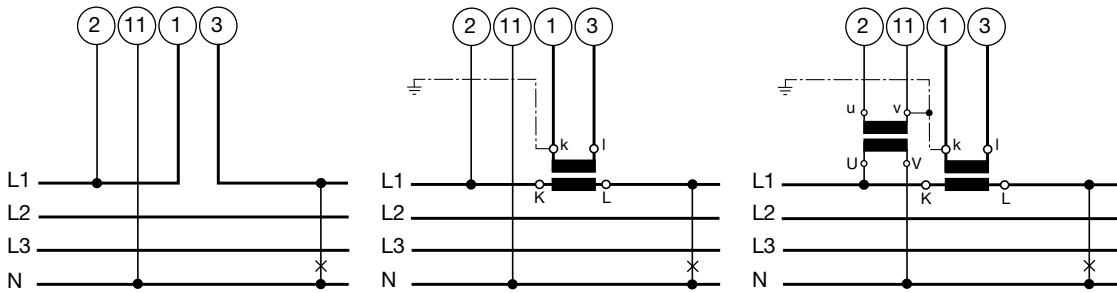
3-wire
3-phase
symmetric load
Phase-shift
U: L2 – L3
I: L1



Connect the voltage according to the following table for current measurement in L2 or L3:

Current transf.	Terminals		5	8
L2	1	3	L3	L1
L3	1	3	L1	L2

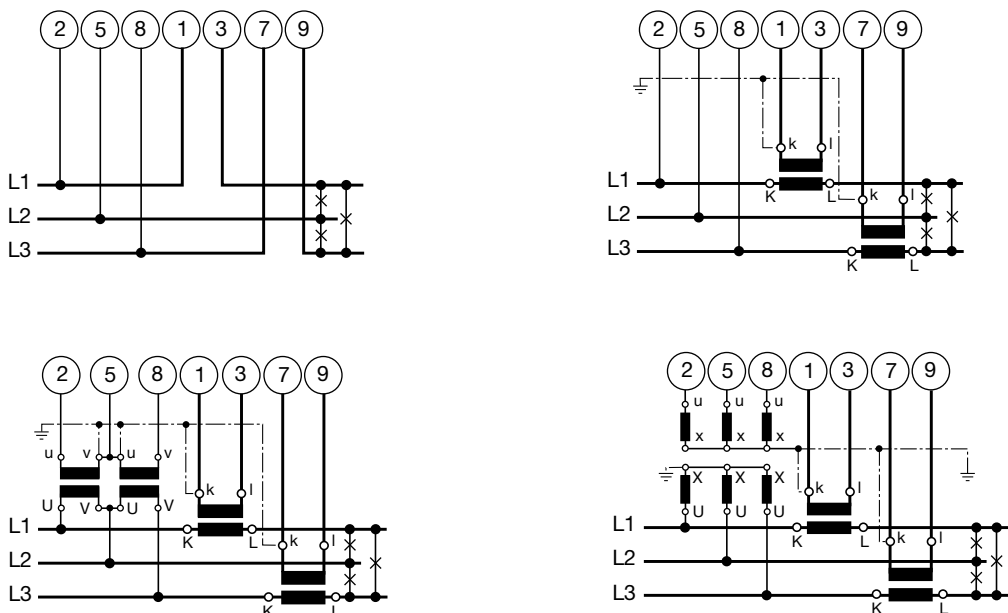
4-wire
3-phase
symmetric load
I: L1

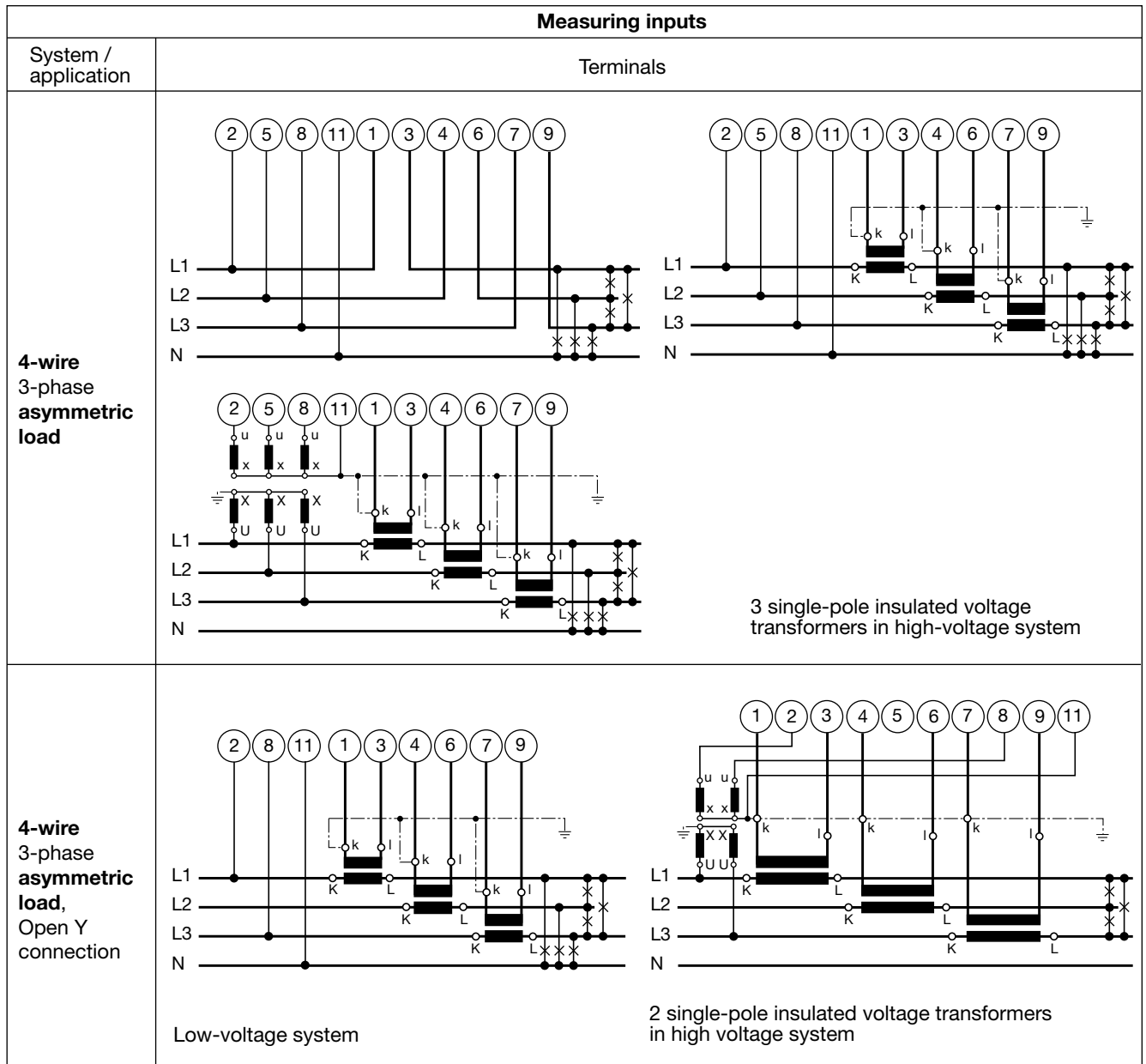


Connect the voltage according to the following table for current measurement in L2 or L3:

Current transf.	Terminals		2	11
L2	1	3	L2	N
L3	1	3	L3	N

3-wire
3-phase
asymmetric load





6. Commissioning



Prior to starting, check that the connection data of the transducer agrees with the system data (see nameplate).

The power supply to the transducer can then be switched on and the signals applied to the measuring inputs.

- Measuring Input
 Input Voltage
 Input Current
 Nominal Frequency
 System
- Measuring Output
 Output Signal
- Power Supply

- 6 Company
 - 7 Agency Approvals
 - 8 Input Terminals
 - 9 Output Terminals
 - 10 Instrument Power
- (Serial Number on back of device).

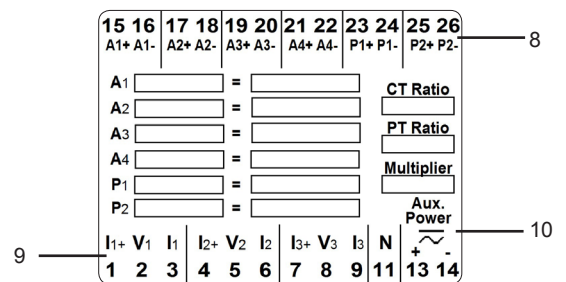
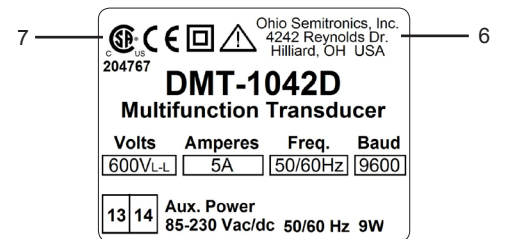


Fig. 7. Description of nameplate labels

6.1 Technical Data

Symbols

Symbols	Meaning
X	Measured variable
X0	Lower limit of the measured variable
X1	Break point of the measured variable
X2	Upper limit of the measured variable
Y	Output variable
Y0	Lower limit of the output variable
Y1	Break point of the output variable
Y2	Upper limit of the output variable
U	Input voltage
Ur	Rated value of the input voltage
U 12	Phase-to-phase voltage L1 – L2
U 23	Phase-to-phase voltage L2 – L3
U 31	Phase-to-phase voltage L3 – L1
U1N	Phase-to-neutral voltage L1 – N
U2N	Phase-to-neutral voltage L2 – N
U3N	Phase-to-neutral voltage L3 – N
UM	Average value of the voltages (U1N + U2N + U3N) / 3
I	Input current
I1	AC current L1
I2	AC current L2
I3	AC current L3
Ir	Rated value of the input current
IM	Average value of the currents (I1 + I2 + I3)/3
IMS	Average value of the currents and sign of the active power (P)
IB	RMS value of the current with wire setting range (bimetal measuring function)
IBT	Response time for IB
BS	Slave pointer function for the measurement of the RMS value IB
BST	Response time for BS
φ	Phase-shift between current and voltage
F	Frequency of the input variable
Fn	Rated frequency
P	Active power of the system $P = P1 + P2 + P3$
P1	Active power phase 1 (phase-to-neutral L1 – N)
P2	Active power phase 2 (phase-to-neutral L2 – N)
P3	Active power phase 3 (phase-to-neutral L3 – N)
Q	Reactive power of the system $Q = Q1 + Q2 + Q3$
Q1	Reactive power phase 1 (phase-to-neutral L1 – N)

Symbols	Meaning
Q2	Reactive power phase 2 (phase-to-neutral L2 – N)
Q3	Reactive power phase 3 (phase-to-neutral L3 – N)
S	Apparent power of the system: $S = \sqrt{I_1^2 + I_2^2 + I_3^2} \cdot \sqrt{U_1^2 + U_2^2 + U_3^2}$
S1	Apparent power phase 1 (phase-to-neutral L1 – N)
S2	Apparent power phase 2 (phase-to-neutral L2 – N)
S3	Apparent power phase 3 (phase-to-neutral L3 – N)
Sr	Rated value of the apparent power of the system
PF	Active power factor $\cos\varphi = P/S$
PF1	Active power factor phase 1 $P1/S1$
PF2	Active power factor phase 2 $P2/S2$
PF3	Active power factor phase 3 $P3/S3$
QF	Reactive power factor $\sin\varphi = Q/S$
QF1	Reactive power factor phase 1 $Q1/S1$
QF2	Reactive power factor phase 2 $Q2/S2$
QF3	Reactive power factor phase 3 $Q3/S3$
LF	Power factor of the system $LF = \text{sgn}Q \cdot (1 - PF)$
LF1	Power factor phase 1 $\text{sgn}Q1 \cdot (1 - PF1)$
LF2	Power factor phase 2 $\text{sgn}Q2 \cdot (1 - PF2)$
LF3	Power factor phase 3 $\text{sgn}Q3 \cdot (1 - PF3)$
c	Factor for the intrinsic error
R	Output load
Rn	Rated burden
H	Power supply
Hn	Rated value of the power supply
CT	Current Transformer ratio
VT	Voltage Transformer ratio

Input

Waveform: Sinusoidal

Nominal Frequency: 50, 60 or 16 2/3 Hz

Consumption [VA]

(at External

Power Supply):

Voltage Circuit: $U^2 / 400 \text{ k}\Omega$

Current Circuit: $\leq I^2 \cdot 0.01 \text{ }\Omega$

Continuous Thermal Ratings of Inputs

Current Circuit	10 A 400 V single-phase AC system 693 V three-phase system
Voltage Circuit	480 V single-phase AC system 831 V three-phase system

Transient Thermal Rating of Inputs

Input Variable	Number of Inputs	Duration of Overload Events	Interval Between Two Overload Events
Current Circuit	400 V single-phase AC system 693 V three-phase system		
100 A	5	3 s	5 min.
250 A	1	1 s	1 hour
Voltage Circuit	1 A, 2 A, 5 A		
Single-Phase AC System 600 V $H_{intern} : 1.5 U_r$	10	10 s	10 s
Three-Phase System 1040 V $H_{intern} : 1.5 U_r$	10	10 s	10 s

Analog Outputs \rightarrow

For the outputs A, B, C and D:

Output Variable Y	Impressed DC Current	Impressed DC Voltage
Full Scale Y2	see "Ordering Information"	see "Ordering Information"
Limits of Output Signal for Input Overload and/or $R = 0$	$1.25 \cdot Y2$	40 mA
$R \rightarrow \infty$	30 V	$1.25 \cdot Y2$
Rated Useful Range of Output load	$0 \leq \frac{7.5 V}{Y2} \leq \frac{15 V}{Y2}$	$\frac{Y2}{2 mA} \leq \frac{Y2}{1 mA} \leq \infty$
AC Component of Output Signal (peak-to-peak)	$\leq 0.005 \cdot Y2$	$\leq 0.005 \cdot Y2$

The outputs A, B, C and D may be either short- or open-circuited. They are electrically insulated from each other and from all other circuits (floating).

Digital Outputs, Pulse Outputs, Limit Outputs

The digital outputs conform to DIN 43 864. The pulse width can be neither programmed nor is there a hardware setting.

Type of Contact:	Open Collector
Number of Pulses:	Programmable
Pulse Duration:	≥ 100 ms
Interval:	≥ 100 ms
External Power Supply:	8 to 40 V
Output Current:	ON 10 to 27 mA OFF ≤ 2 mA

System Response

Duration of the Measurement Cycle:	Approx. 0.25 to 0.5 s at 50 Hz, depending on measured variable and programming
Response Time:	1 to 2 times the measurement cycle
Accuracy Class:	(the reference value is the full-scale value Y2)

Measured Variable	Condition	Accuracy Class*
System: Active, Reactive and Apparent Power	$0.5 \leq X2/Sr \leq 1.5$ $0.3 \leq X2/Sr < 0.5$	0.25 c 0.5 c
Phase: Active, Reactive and Apparent Power	$0.167 \leq X2/Sr \leq 0.5$ $0.1 \leq X2/Sr < 0.167$	0.25 c 0.5 c
Power Factor, Active Power Factor and Reactive Power Factor	$0.5 Sr \leq S \leq 1.5 Sr$, $(X2 - X0) = 2$	0.25 c
	$0.5 Sr \leq S \leq 1.5 Sr$, $1 \leq (X2 - X0) < 2$	0.5 c
	$0.5 Sr \leq S \leq 1.5 Sr$, $0.5 \leq (X2 - X0) < 1$	1.0 c
	$0.1 Sr \leq S < 0.5 Sr$, $(X2 - X0) = 2$	0.5 c
AC Voltage	$0.1 Sr \leq S < 0.5 Sr$, $1 \leq (X2 - X0) < 2$	1.0 c
	$0.1 Sr \leq S < 0.5 Sr$, $0.5 \leq (X2 - X0) < 1$	2.0 c
AC Current/ Current Averages	$0.1 Ir \leq I \leq 1.5 Ir$	0.2 c
System Frequency	$0.1 Ur \leq U \leq 1.2 Ur$ resp. $0.1 Ir \leq I \leq 1.5 Ir$	0.15 + 0.03 c ($f_N = 50-60$ Hz) 0.15 + 0.1 c ($f_N = 16 2/3$ Hz)
Energy Meter	according to IEC 1036 $0.1 Ir \leq I \leq 1.5 Ir$	1.0

* Basic accuracy 0.5 c for applications with phase-shift

Factor c (the highest value applies):

Linear Characteristic:	$c = \frac{1 - \frac{Y_0}{Y_2}}{1 - \frac{X_0}{X_2}} \text{ or } c = 1$
Bent Characteristic: $X_0 \leq X \leq X_1$	$c = \frac{Y_1 - Y_0}{X_1 - X_0} \cdot \frac{X_2}{Y_2} \text{ or } c = 1$
$X_1 < X \leq X_2$	$c = \frac{1 - \frac{Y_1}{Y_2}}{1 - \frac{X_1}{X_2}} \text{ or } c = 1$

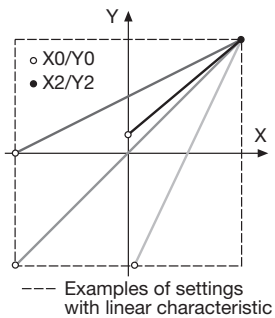


Fig. 8. Examples of settings with linear characteristic.

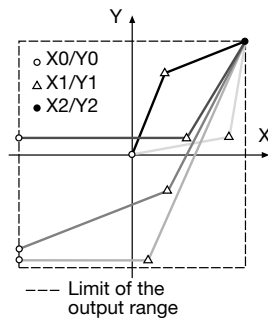


Fig. 9. Examples of settings with bent characteristic.

Influencing Quantities and Permissible Variations

According to EN 60 688

Electrical Safety

Protection Class:	II	
Enclosure Protection:	IP 40, housing IP 20, terminals	
Pollution Degree:	2	
Installation Category:	III	
Insulation Test:	Input voltage:	AC 400 V
	Input current:	AC 400 V
	Output:	DC 40 V
	Power supply:	AC 400 V, DC 230 V

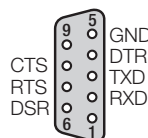
Power Supply → ○

AC Voltage:	According to model label	
	AC 90 - 110 V	$H_n = 100 V$
	AC 99 - 121 V	$H_n = 110 V$
	AC 207 - 253 V	$H_n = 230 V$
	AC 360 - 440 V	$H_n = 400 V$
	AC 450 - 550 V	$H_n = 500 V$
	AC 623 - 762 V	$H_n = 693 V$
	DC/AC 24 - 60 V	CSA approved
	DC/AC 85 - 230 V	CSA approved

Consumption: $\leq 9 W$ resp. $\leq 10 VA$

Programming Connector on Transducer

Interface: RS 232 C
DSUB socket: 9-pin.
The interface is electrically insulated from all other circuits



Ambient Conditions

Nominal range of use for temperature: 0 - 15 - 30 - 45 °C (usage group II)
Operating temperature: - 10 to + 55 °C
Storage temperature: -40 to + 85 °C
Annual mean relative humidity: $\leq 75\%$
Altitude: 2000 m max.
For Indoor Use Only

FCC Compliance and Canadian DOC Statement

This equipment has been tested and found to comply with the limits for a Class A digital device, pursuant to both part 15 of the FCC Rules and the radio interference regulations of the Canadian Department of Communications: These limits are designed to provide reasonable protection against harmful interference when the equipment is operated in a commercial environment. This equipment generates, uses and can radiate radio frequency energy and, if not installed and used in accordance with the instruction manual, may cause harmful interference to radio communications. Operation of this equipment in a residential area is like to cause harmful interference in which case the user will be required to correct the interference at his own expense.



6.2 Programming the Transducer

The transducers DMT-1024/1042 have an integrated RS 232 C interface (SCI).

The factory settings can be conveniently changed and stored via the "Configuration Software for DMT-10xxx" (OSI P/N: DMT-CONFIG).

To program the device, the RS 232 output of the transducer must be connected to a PC via the RS 232 C (SCI) programming cable (OSI P/N: DMT-CABLE) and the transducer must be powered on.

The programming software has an easy-to-operate, clear menu structure which allows for the following functions to be performed:

- Reading and displaying the programmed transducer configuration
- Clear presentation of the input and output parameters
- Transferring updated settings to the transducer and/or saving the settings to a file
- Password protection against unauthorized configuration changes
- Selection of any standard power network configuration
- Easy change of input and output parameter selections
- Selection of voltage or current as source for frequency measurement
- Ability to reset the slave pointer of the selected output quantity
- Parameter setting of outputs A and B or A to D (selection of measured variable, limit values, and response time for each output)
- Graphic display of the performance of each output
- Display of measured variables

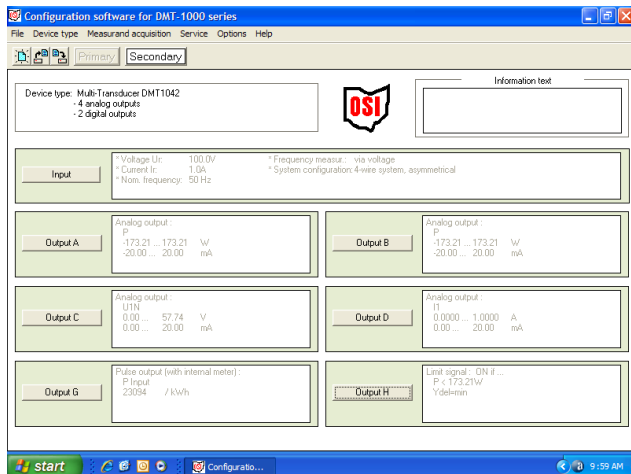


Fig. 10. Presentation of all programming parameters in the main menu.

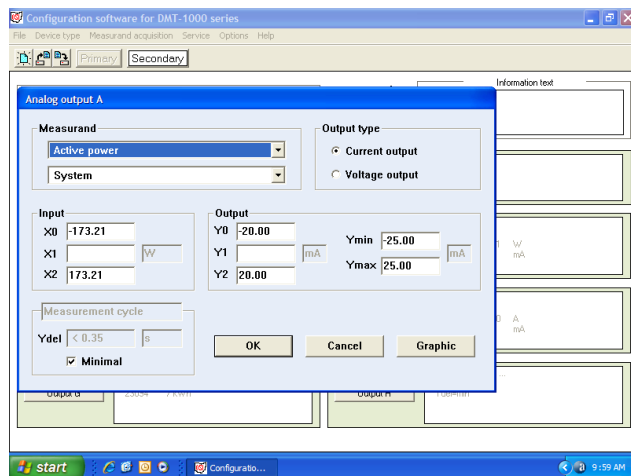


Fig. 11. Programming the output quantities.

- Definition of the pulse outputs G and H, or E to H, either to produce an output impulse (counter impulse) for measuring Ah, Wh, Varh and VAh, or to monitor a limit. Two limit monitor outputs (G and H) permit up to 3 measurements each to be logically interlocked.

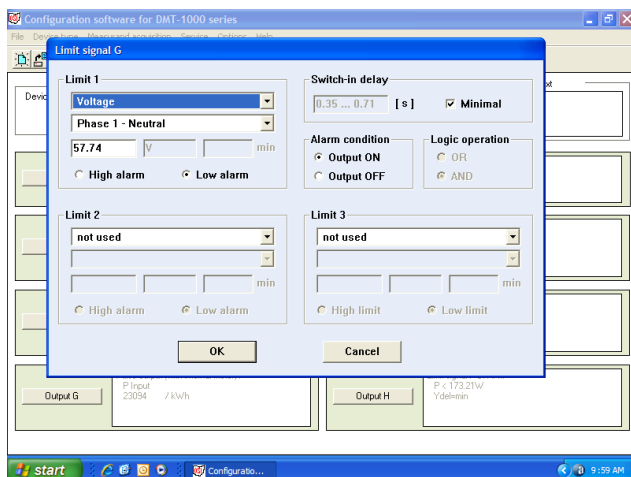


Fig. 12. Assignment of limits to outputs E to H.

The following ancillary functions are also available:

- Power system check
- Provision for displaying the measured variable on a PC monitor
- Simulation of the outputs for test purposes
- Printing of nameplates

6.3 Operation of the Pulse Outputs

The pulse outputs are electrically isolated from all other circuits via an optocoupler.

An additional power supply is required to energize the output circuits.

Outputs $\ominus \rightarrow$ E, F, G and H for the DMT-1024, and outputs $\ominus \rightarrow$ G and H for the DMT-1042 are available (see Section "Electrical Connections").

External power supply: 8 - 40 V

Output current: ON 10 - 27 mA
OFF \leq 2 mA

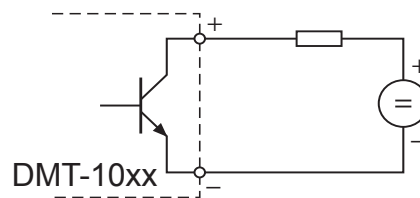


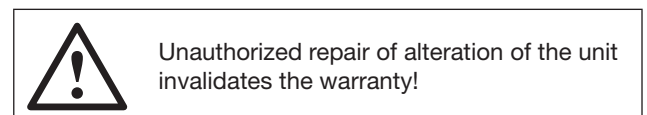
Fig. 13. Block circuit diagram for operation of the pulse outputs.

7. Reconfiguring the Analog Outputs

The alternative configurations for the analog outputs can be seen from Table 1.

Table 1:

Action	Procedure
Change the current full-scale value from, for example, 20 mA to 10 mA (a hardware setting must always be made when changing from a lower to a higher value)	Reconfigure the software, but do not change the hardware setting. Accuracy is reduced (see Section 7.1)



7.1 Without Hardware Setting Change

The PC program "Configuration Software for DMTxxx" (Order No. DMT-CONFIG) and a programming cable (Order No. DMT-CABLE) are needed in order to reprogram the device. The reduced accuracy resulting from this change can be determined by printing a nameplate label (see Fig. 14 and 15).

400kV/400V		1000/1.0A		50Hz		3N~	
→ A	0.25c	15+	16-	→ B	0.25c	17+	18-
P	0W	0.0mA		U1N	215V	0.0mA	
	500W	20.0mA			240V	20.0mA	
→ C	0.25c	19+	20-	→ D	.15+0.03c	21+	22-
I1	0.000A	0.0mA		F	49.5Hz	0.0mA	
	0.500A	20.0mA			50.5Hz	20.0mA	
→ G	1.0	23+	24-	→ H	0.25	25+	26-
P	5000	/ kWh		I1<	0.225A	ON	
□ R				U1N>	233V	Ydel=0s	
				F>	50.0Hz	OR	

Fig. 14. Example of a nameplate label (printed from DMT-CONFIG software) with the original **20mA** output and an accuracy class of **0.25 c**.

400kV/400V		1000/1.0A		50Hz		3N~	
→ A	0.45c	15+	16-	→ B	0.25c	17+	18-
P	0W	0.0mA		U1N	215V	0.0mA	
	500W	10.0mA			240V	20.0mA	
→ C	0.25c	19+	20-	→ D	.15+0.03c	21+	22-
I1	0.000A	0.0mA		F	49.5Hz	0.0mA	
	0.500A	20.0mA			50.5Hz	20.0mA	
→ G	1.0	23+	24-	→ H	0.25	25+	26-
P	5000	/ kWh		I1<	0.225A	ON	
□ R				U1N>	233V	Ydel=0s	
				F>	50.0Hz	OR	

Fig. 15. Example of a nameplate label (printed from DMT-CONFIG software) with the new output of **10mA** and an accuracy class of **0.45 c**.

8. Maintenance

No maintenance is required.

9. Uninstalling the Transducer

Release the transducer from a top-hat rail as shown in Fig. 16.

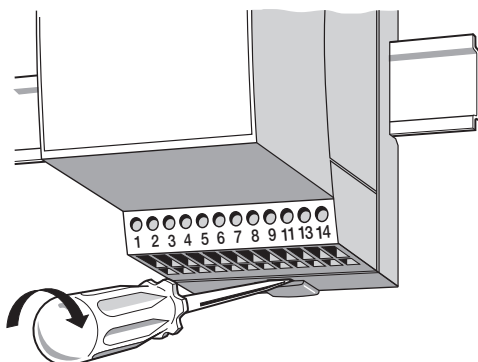


Fig. 16

10. Dimensional Drawings

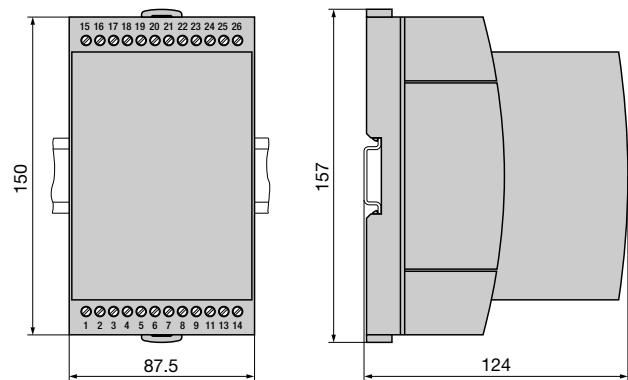


Fig. 17. DMT-10xxx in housing **T24** clipped onto a top-hat rail (35×15 mm or 35×7.5 mm, according to EN 50 022).

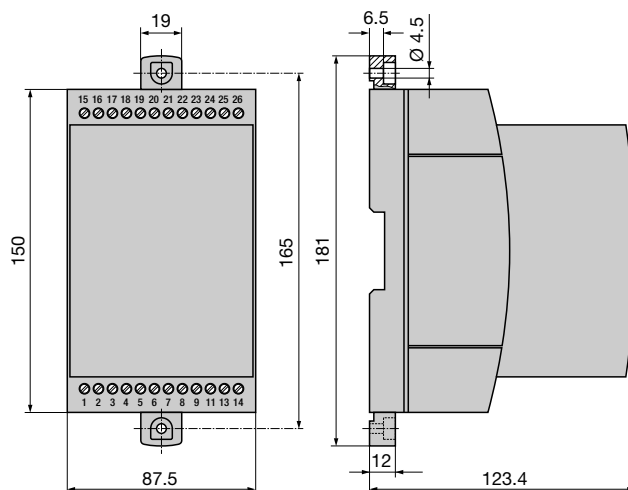


Fig. 18. DMT-10xxx in housing **T24** screw hole mounting brackets pulled out.

11. Safety Notes

- Before placing the device into service, verify that the correct instrument power voltage has been applied.
- Verify that the connection leads are in good condition and that they are electrically dead while wiring the device.
- When there are obvious signs of damage, take the device out of service (disconnect the instrument power supply and the input voltage first!)
- The device must not be used again until after repair and a final test of calibration and dielectric strength by the factory.

Live parts may be exposed when the cover is opened.

Calibration, maintenance or repair with the device open and live must only be performed by a qualified person who understands the danger involved. Capacitors in the device may still be charged even though the device has been disconnected from all voltage sources.

Meaning of the Symbols on the Device

The symbols on the device have the following meaning:



Warning of danger
(Caution, see documentation!)



Class II device



CSA approved for USA and Canada
file number 204 767

12. Konformitätsbescheinigung / Certificat de conformité / Declaration of Conformity



EG - KONFORMITÄTSERKLÄRUNG  **CAMILLE BAUER**
DECLARATION OF CONFORMITY

Dokument-Nr. / Document.No.: DME442.DOC

Hersteller / Manufacturer: **Camille Bauer AG**
Switzerland

Anschrift / Address: **Aargauerstrasse 7**
CH-5610 Wohlen

Produktbezeichnung / Product name: **Programmierbarer Multi-Messumformer**
Programmable Multi-Transducers

Typ / Type: **SINEAX DME 442**

Das bezeichnete Produkt stimmt mit den Vorschriften folgender Europäischer Richtlinien überein, nachgewiesen durch die Einhaltung folgender Normen:

The above mentioned product has been manufactured according to the regulations of the following European directives proven through compliance with the following standards:

Nr. / No.	Richtlinie / Directive
2004/108/EG	Elektromagnetische Verträglichkeit - EMV - Richtlinie
2004/108/EC	Electromagnetic compatibility -EMC directive

EMV / EMC	Fachgrundnorm / Generic Standard	Messverfahren / Measurement methods
Störaussendung / Emission	EN 61000-6-4 : 2007	EN 55011 : 2007+A2:2007
Störfestigkeit / Immunity	EN 61000-6-2 : 2005	IEC 61000-4-2: 1995+A1:1998+A2:2001 IEC 61000-4-3: 2002+A1:2002 IEC 61000-4-4: 2004 IEC 61000-4-5: 2005 IEC 61000-4-6: 1996+A1:2001 IEC 61000-4-11: 2004

Nr. / No.	Richtlinie / Directive
2006/95/EG	Elektrische Betriebsmittel zur Verwendung innerhalb bestimmter Spannungsgrenzen – Niederspannungsrichtlinie – CE-Kennzeichnung : 95
2006/95/EC	Electrical equipment for use within certain voltage limits – Low Voltage Directive – Attachment of CE mark : 95

EN/Norm/Standard	IEC/Norm/Standard
EN 61 010-1 : 2001	IEC 1010-1 : 2001

Ort, Datum / Place, date: Wohlen, 2.Oktober.2008

Unterschrift / signature:


M. Ulrich
Leiter Technik


J. Brem
Qualitätsmanager